

فصل سوم : حساب تغییرات

۳-۱ مقدمه

حساب تغییرات شاخه‌ای از آنالیز است که با مسائل ماکزیمم و می‌نیمم سروکار دارد. این نوع مسائل در علوم ریاضی و مهندسی کاربردهای متنوع دارند. به عنوان یکی از مسائلی که همواره مورد توجه بوده مساله پیدا کردن کوتاهترین فاصله بین دو نقطه است که در صفحه جواب این مساله خط راست است. البته اثبات آنکه جواب آن در صفحه یک خط راست است بدون آشنایی با علم حساب تغییرات دشوار است.

مساله کوتاهترین فاصله بین دو نقطه را می‌توان روی یک سطح یا در یک فضای n بعدی مطرح نمود. بدیهی است حل چنین مساله‌ای باید پیچیده باشد. مساله دیگری که در حساب تغییرات مورد بررسی قرار می‌گیرد پیدا کردن منحنی‌ای مابین همه منحنیهای واقع در صفحه xy است که اگر آنها را حول محور x دوران دهیم مساحت سطح جانبی جسم دوار حاصل می‌نیمم باشد.

مساله سوم مورد نظر مساله‌ای است که توسط برنولی مطرح شده است و آن پیدا کردن خمی است که دو نقطه A و B را از بالا به پائین بهم وصل می‌کند به طوری اگر گلوله‌ای در طول این منحنی از A تا B حرکت کند زمان طی شده می‌نیمم باشد.

بالاخره مساله نهایی مساله‌ای که در یونان قدیم مطرح شده است و آن یافتن شکل بسته‌ای با محیط ثابت است. جواب این مساله را یک دایره حدس زده بودند تا آنکه پاپوس ۳۰۰ سال بعد از میلاد نشان داد که جواب دایره است. پاسخ این مساله تحت عنوان می‌نیمم سازی مقید، امروزه در حساب تغییرات مطرح می‌شود.

حساب تغییرات با فضای توابع سروکار دارد. برای وارد شدن به بحث اصلی حساب تغییرات که تحت عنوان دومین قضیه بنیادی حساب تغییرات مطرح می‌شود نیاز به تعریف زیر داریم.

تعریف. فرض کنید Ω فضایی از توابع بوده که هر یک از آنها بر یک زیر فاصله $[x_0, x_1]$ تعریف شده‌اند. حال اگر J تابعی از Ω به توی R ، مجموعه اعداد حقیقی، تعریف شده باشد، $J: \Omega \rightarrow R$ ، آنگاه J را یک فانکشنال یا تابعی می‌نامند.

مساله بنیادی در حساب تغییرات را به صورت زیر می‌توان مطرح کرد :

فرض کنید (x_0, y_0) و (x_1, y_1) دو نقطه واقع در صفحه xy باشند و $y = y(x)$ هر منحنی دلخواه باشد که از این دو نقطه می‌گذرد. بین این منحنیها بدنبال منحنی‌ای هستیم که

فانکشنال زیر را اکستریم کند و ما در اینجا جواب مساله را در حالتی مورد بررسی قرار می‌دهیم که اکستریم مورد نظر از نوع می‌نیم باشد.

$$J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, Y, Y') dx, \quad Y(x_0) = y_0, \quad Y(x_1) = y_1 \quad (1)$$

جواب این مساله بنیادی ممکن است پیوسته یا غیر پیوسته، مشتقپذیر یا غیر مشتقپذیر باشد ولی ما در بحث خود فرض می‌کنیم که جواب پیوسته و با مشتقات پیوسته باشد. مجموعه Ω را شامل چنین جوابهایی، مجموع توابع مجاز می‌نامیم و ما در بحث خود هر تابع مطرح شده را یک تابع مجاز می‌گیریم.

۲-۳ معادله اویلر - لاگرانژ

فرض کنید مساله (۱) دارای جواب باشد، یعنی تابعی مانند $y(x)$ موجود باشد به طوری که به ازای هر $Y \in \Omega$ ، $J(Y) \geq J(y)$. با فرض

$$Y(x) = y(x) + \varepsilon z(x), \quad Y'(x) = y'(x) + \varepsilon z'(x) \quad (2)$$

که در آن $z(x)$ متعلق به Ω است هم‌چنین $z(x_0) = 0$ و $z(x_1) = 0$ ، در (۲) عددی ثابت و مثبت است. با جایگزین کردن (۲) در (۱) می‌یابیم

$$J(y + \varepsilon z) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, y + \varepsilon z, y' + \varepsilon z') dx \quad (4)$$

با توجه به بسط تیلور می‌توان نوشت

$$F(x, y + \varepsilon z, y' + \varepsilon z') = F(x, y, y') + \varepsilon z \frac{\partial F}{\partial y'} + \varepsilon z' \frac{\partial F}{\partial y'} + O(h^2) \quad (5)$$

با قراردادن از (۵) در (۴) داریم

$$J(y + \varepsilon z) = \int_{x_0}^{x_1} \left\{ F(x, y, y') + \varepsilon z \frac{\partial F}{\partial y'} + \varepsilon z' \frac{\partial F}{\partial y'} + O(h^2) \right\} dx = I(\varepsilon) \quad (6)$$

همانطور که ملاحظه می‌کنیم نتیجه انتگرالگیری در (۶) تنها تابعی از ε خواهد بود که آنرا به $I(\varepsilon)$ نمایش داده‌ایم. از طرفی با توجه به (۲) اگر $\varepsilon = 0$ را اختیار کنیم $y(x)$ ای که به ازای $\varepsilon = 0$ حاصل می‌شود همان جواب مساله (۱)، یعنی $y(x)$ است. هم‌اکنون برای می‌نیم کردن $J(Y)$ در (۱) کافی است معادله $\left. \frac{dI(\varepsilon)}{d\varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} = 0$ را تشکیل دهیم. با تشکیل این معادله از

(۶) نتیجه می‌شود

$$\left. \frac{dI(\varepsilon)}{d\varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} = \int_{x_0}^{x_1} \left\{ z \frac{\partial F}{\partial y'} + z' \frac{\partial F}{\partial y'} \right\} dx = 0 \quad (7)$$

دومین انتگرال در طرف دوم (۷) را با استفاده از انتگرالگیری جزء بجزء چنین می‌نویسیم

$$\int_{x_0}^{x_1} z' \frac{\partial F}{\partial y'} dy = z \frac{\partial F}{\partial y'} \Big|_{x_0}^{x_1} - \int_{x_0}^{x_1} z \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial F}{\partial y'} \right) dx = - \int_{x_0}^{x_1} z \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial F}{\partial y'} \right) dx \quad (8)$$

با قرار دادن (۸) در (۷) می‌یابیم

$$\int_{x_0}^{x_1} \left(\frac{\partial F}{\partial y} - \frac{d}{dx} \frac{\partial F}{\partial y'} \right) z dx = 0 \quad (9)$$

و چون این تساوی به ازای هر z برقرار است، داریم

$$F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} \quad \text{یا} \quad \frac{\partial F}{\partial y} - \frac{d}{dx} \frac{\partial F}{\partial y'} = 0 \quad (10)$$

معادله (۱۰) را معادله اویلر لاگرانژ می‌نامند. بنابراین برای می‌نیمم کردن فانکشنال (۱) کافی است به حل مسأله زیر پردازیم

$$F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} = 0, \quad y(x_0) = y_0, \quad y(x_1) = y_1 \quad (11)$$

این مسأله را مسأله اویلر - لاگرانژ می‌نامیم. جواب این مسأله را یک منحنی بحرانی می‌نامیم. اگر جواب مسأله (۱۱) را $y = \phi(x)$ بنامیم، آنگاه $J(\phi(x))$ یک مقدار بحرانی است که مقداری اکسترمم برای فانکشنال $J(Y)$ است که می‌تواند یک مقدار می‌نیمم یا ماکزیمم باشد. در هر صورت نوع مقدار بحرانی را به سادگی می‌توان تعیین کرد و ما ضمن ارائه مثال آنرا روشن می‌کنیم.

مثال ۱. منحنی بحرانی و مقدار بحرانی فانکشنال زیر را بیابید و نوع آنرا مشخص کنید.

$$J(Y) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} (Y'^2 - Y^2) dx, \quad Y(0) = 0, \quad Y\left(\frac{\pi}{2}\right) = 1$$

حل. داریم $F(x, y, y') = y'^2 - y^2$ و معادله اویلر - لاگرانژ در اینجا به صورت زیر در می‌آید

$$F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} = -2y - 2y'' = 0$$

یا $y'' + y = 0$ که دارای جواب عمومی $y = c_1 \cos x + c_2 \sin x$ است با توجه شرایط کرانه‌ای

داده شده می‌یابیم $y = \sin x$ که همان منحنی بحرانی است و مقدار بحرانی عبارت است از

$$J(\sin x) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} (\cos^2 x - \sin^2 x) dx = 0$$

برای اینکه ببینیم این مقدار بحرانی ماکزیمم است یا می‌نیمم، مقدار فانکشنال J را به ازای

یک منحنی دیگر، مثلاً یک خط راست، که از دو نقطه $(0,0)$ ، $(\frac{\pi}{2}, 1)$ می‌گذرد می‌یابیم. معادله

$$\text{خط راستی که از این دو نقطه می‌گذرد به صورت } y = \frac{2}{\pi} x \text{ است و لذا}$$

$$J\left(\frac{y}{\pi}x\right) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left(\frac{y}{\pi} - \frac{y}{\pi}x'\right) dx = \frac{y}{\pi} \left(x - \frac{x^2}{2}\right) \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{y}{\pi} \left(\frac{\pi}{2} - \frac{\pi^2}{8}\right) > 0$$

بنابراین $J(\sin x)$ یک مقدار می نیمم است.

مثال ۲. منحنی بحرانی و مقدار بحرانی فانکشنال زیر را بیابید.

$$J(Y) = \int_0^1 (Y'' + 12xY) dx, \quad Y(0) = 0, \quad Y(1) = 1$$

حل. معادله اویلر - لاگرانژ به صورت $y'' - 6x = 0$ در می آید که دارای جواب عمومی

$y = x^2 + c_1x + c_2$ است. با توجه به شرایط کرانه‌ای می یابیم $y = x^3$ که همان منحنی بحرانی است و مقدار بحرانی برابر است با

$$J(x^3) = \int_0^1 (9x^2 + 12x^3) dx = \frac{21}{5}$$

مثال ۳. نشان دهید که مساله زیر دارای یک جواب ناپیوسته است.

$$J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} Y^2 dx, \quad Y(x_0) = y_0, \quad Y(x_1) = y_1$$

حل. داریم $F(x, y, y') = y^2$ و معادله اویلر - لاگرانژ به صورت $F_y = 0$ یا $y = 0$ در می آید که از دو نقطه $y(0) = 0$ و $y(1) = 0$ می گذرد. بنابراین تابع $y = 0$ فانکشنال $\int_0^1 y^2 dx$ را می نیمم

می کند. در هر صورت جواب مساله موردنظر را می توان به صورت

$$y(x) = \begin{cases} y_0, & x = x_0 \\ 0, & x_0 < x < x_1 \\ y_1, & x = x_1 \end{cases}$$

در نظر گرفت که فانکشنال موردنظر را می نیمم می کند. ولی چنانچه مشاهده می کنیم این تابع پیوسته نیست و در نتیجه یک تابع مجاز نیست.

چنین نیست که هر مساله به صورت (۱) دارای جواب پیوسته باشد. مثلاً اگر $F(x, y, y')$ نسبت به y' خطی باشد، یعنی بتوان نوشت $F(x, y, y') = M(x, y) + N(x, y)y'$ با این فرض معادله اویلر لاگرانژ به صورت $M_y(x, y) - N_x(x, y) = 0$ در می آید که تابعی از y و x است و معادله دیفرانسیل مرتبه دومی حاصل نمی شود و جواب حاصل از آن نمی تواند از دو نقطه دلخواه (x_0, y_0) و (x_1, y_1) بگذرد.

مثال ۴. نشان دهید که مساله زیر دارای جواب نیست.

$$J(y) = \int_0^1 (Y^2 + x^2 Y') dx, \quad Y(0) = 0, \quad Y(1) = 2$$

از معادله اویلر لاگرانژ نتیجه می‌شود $M_y - N_x = y - x = 0$ یا $y = x$ که نمی‌تواند در شرایط کرانه‌ای داده شده صدق کند.

همینطور اگر F تنها تابعی از x یا y یا y' باشد مساله تغییراتی (۱) دارای جواب نیست.

هم‌اکنون فرض کنید F تنها به y' وابسته است یعنی $F = F(y')$

آنگاه معادله اویلر - لاگرانژ عبارت است از $F_{y'} y'' = 0$ در نتیجه $y'' = 0$ یا $F_{y'} = 0$. چنانچه $y'' = 0$ آنگاه $y = c_1 x + c_2$ یک خانواده دو پارامتری از خطوط راست است. چنانچه $F_{y'} = 0$ دارای یک یا چند ریشه‌های حقیقی $y' = k$ باشد، آنگاه $y = kx + c$ و ما با یک خانواده خطوط مستقیم مواجه هستیم که از روی $y = c_1 x + c_2$ نیز نتیجه می‌شود. بنابراین جواب در این حالت نیز همان $y = c_1 x + c_2$ است.

مثال ۵. نشان دهید که کوتاهترین فاصله بین دو نقطه (x_0, y_0) و (x_1, y_1) یک خط راست است.

حل. هرگاه منحنی c به معادله $y(x)$ از دو نقطه موردنظر بگذرد، آنگاه طول قوس منحنی عبارت است از

$$J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} \sqrt{1 + Y'^2} dx, \quad Y(x_0) = y_0, Y(x_1) = y_1$$

جواب این مسأله یک خط راست است. پس کوتاهترین فاصله بین دو نقطه خط راست است.

اکنون فرض کنید F فقط تابعی از x و y' باشد، یعنی $F = F(x, y')$

در این حالت معادله اویلر - لاگرانژ عبارت است از $\frac{d}{dx} F_{y'}(x, y') = 0$

و یا $F_{y'}(x, y') = c_1$ است که یک معادله دیفرانسیل مرتبه اول است. و با حل آن یک جواب عمومی برای معادله اویلر - لاگرانژ حاصل می‌شود که وابسته به دو عدد ثابت است. پس مسأله دارای جواب است.

مثال ۶. فانکشینال

$$J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} \frac{\sqrt{1 + Y'^2}}{x} dx$$

معادله حرکت ذره‌ای از نقطه‌ای به نقطه دیگر در طول یک منحنی $Y = Y(x)$ با سرعت $u = x$ است. جواب معادله اویلر - لاگرانژ حاصل از این فانکشینال را به دست آورید.

حل. معادله اویلر - لاگرانژ به صورت $\frac{y'}{x\sqrt{1+y'^2}} = c_1$ در می‌آید. با قراردادن $y' = \tan t$

می‌یابیم

$$x = \frac{1}{c_1} \frac{y'}{\sqrt{1+y'^2}} = \frac{1}{c_1} \sin t$$

با فرض $c_1 = \frac{1}{c_1}$ داریم $x = c_1^* \sin t$. از طرفی از اینکه $\frac{dy}{dx} = \tan t$

می‌یابیم $dy = c_1^* \sin t dt$. با انتگرال‌گیری نتیجه می‌شود $y = -c_1^* \cos t + c_2$ و از اینرو

$$x = c_1^* \sin t, \quad y - c_2 = -c_1^* \cos t$$

جواب پارامتری مورد نظر است. با حذف t بین آنها می‌یابیم

$$x^2 + (y - c_2)^2 = c_1^{*2}$$

که مکان هندسی دایره‌هائی است که مرکزشان روی محور y است.

بالاخره مساله را در حالتی بررسی می‌کنیم که در آن F تنها به y و y' وابسته است، یعنی

$F = F(y, y')$ ، در این حالت معادله اویلر - لاگرانژ برابر است با

$$F_y - F_{yy'} y'' - F_{y'y'} y'' = 0$$

با ضرب طرفین آن در y' ، معادله را می‌توان به صورت $\frac{d}{dx}(F - y'F_{y'}) = 0$ نوشت، در واقع

$$\frac{d}{dx}(F - y'F_{y'}) = F_y y' + F_{y'} y'' - y'' F_{y'} - F_{yy'} y'' - F_{y'y'} - y' y''$$

در نتیجه معادله اویلر - لاگرانژ بعد از انتگرال‌گیری به صورت زیر در می‌آید

$$F - y'F_{y'} = c_1$$

که با حل آن به جواب می‌رسیم.

مثال ۷. مساحت سطح حاصل از دوران منحنی $Y = Y(x)$ از نقطه (x_0, y_0) تا (x_1, y_1) در

حول محور x عبارت است از

$$J(Y) = 2\pi \int_{x_0}^{x_1} Y \sqrt{1 + Y'^2} dx$$

جواب معادله اویلر - لاگرانژ را برای فانکشنال فوق بدست آورید.

حل. F در اینجا به y و y' وابسته است. با جایگذاری در معادله اویلر - لاگرانژ خواهیم داشت

$$y \sqrt{1 + y'^2} - \frac{y y'^2}{\sqrt{1 + y'^2}} = c_1$$

با تغییر متغیر $y' = \sinh t$ می‌یابیم $y = c_1 \cosh t$. از طرفی

$$x = c_1 t + c_2 \quad \text{یا} \quad dx = \frac{dy}{y'} = \frac{c_1 \sinh t}{\sinh t} = c_1 dt$$

بنابراین با حذف t $y = c_1 \cos h \frac{x - c_2}{c_1}$ که یک منحنی کسینوس هایپر بولیک است جواب مورد نظر است.

مثال ۸. مسأله تغییراتی زیر را در نظر می‌گیریم.

$$J(Y) = \frac{1}{\sqrt{2g}} \int_0^{x_1} \frac{\sqrt{1+Y'^2}}{\sqrt{Y}} dx, \quad Y(0) = 0, \quad Y(x_1) = y_1$$

این مسأله توسط برنولی مطرح شده است. در بررسی حرکت یک گلوله در طول یک منحنی از $A(0,0)$ تا $B(x_1, y_1)$ و پیدا کردن مسیری که زمان طی شده در طول آن جهت حرکت گلوله از A تا B برنولی به مسأله تغییراتی فوق رسیده است. جواب معادله‌ی اوایلر - لاگرانژ را برای این فانکشنال بیابید.

حل. با توجه به معادله اوایلر - لاگرانژ

$$F - yF_{y'} = c$$

می‌یابیم

$$\frac{\sqrt{1+y'^2}}{\sqrt{y}} - \frac{y''}{\sqrt{y(1+y'^2)}} = c$$

و یا $c = \frac{1}{\sqrt{y(1+y'^2)}}$ یا $y(1+y'^2) = c_1$ با فرض $y' = \cot t$ می‌یابیم

$$y = \frac{c_1}{1 + \cot^2 t} = c_1 \sin^2 t = \frac{c_1}{2} (1 - \cos 2t)$$

از طرفی

$$dx = \frac{dy}{y'} = \frac{2c_1 \sin t \cos t dt}{\cot t} = 2c_1 \sin^2 t dt = c_1 (1 - \cos 2t) dt$$

بنابراین خواهیم داشت

$$y = \frac{c_1}{2} (1 - \cos 2t), \quad x - c_2 = \frac{c_1}{2} (2t - \sin 2t)$$

از شرط $y(0) = 0$ می‌یابیم $c_2 = 0$. با تغییر متغیر $2t = u$ می‌یابیم

$$y = \frac{c_1}{2} (1 - \cos u), \quad x = \frac{c_1}{2} (c_1 - \sin u)$$

که نمایش پارامتری یک سیکلوئید است. پس بهترین مسیر جهت رسیدن از A تا B در کوتاهترین زمان ممکن پیمودن منحنی سیکلوئید است.

حال تعمیمی از مسأله بنیادی را می‌آوریم. فرض می‌کنیم J تابعی بیش از یک تابع مثل y_1, y_2, \dots, y_n ، در واقع n تابع مستقل از x باشد. منظور پیدا کردن یک مجموعه از توابع $Y_1 = y_1, \dots, Y_n = y_n$ است بطوریکه

$$J(Y_1, Y_2, \dots, Y_n) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, Y_1, \dots, Y_n, Y_1', \dots, Y_n') dx$$

را می‌نیمم سازد. معادلات اویلر - لاگرانژ در این حالت به صورت زیر در می‌آیند.

$$\frac{\partial F}{\partial y_j} - \frac{d}{dx} \frac{\partial F}{\partial y_j'} = 0, \quad j = 1, \dots, n$$

بنابراین منحنی‌های بحرانی از حل n دستگاه معادلات اویلر - لاگرانژ فوق حاصل می‌شوند. حال مثالی از قرن بیستم می‌آوریم که در سال ۱۹۵۷ توسط *Bellman* ارائه شده است.

برنامه‌سازی پویا یا *Dynamic Programming*

برنامه‌سازی پویا یک روش بهینه‌سازی قوی است که ممکن است برای هر مسأله که حل آن یک فرآیند تصمیم‌گیری چند مرحله‌ای را در بر دارد بکار رود. برای روشن شدن مطلب مسأله تغییراتی بنیادی زیر را مجدداً در نظر می‌گیریم.

$$J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, Y, Y') dx, \quad Y(x_0) = y_0, \quad Y(x_1) = y_1$$

فرض کنید c نقطه‌ای بین x_0 تا x_1 باشد و در طول منحنی بحرانی c از (x_0, y_0) حرکت کرده و به نقطه (c, y) برسد و بخواهد برای الباقی منحنی در فاصله c تا x_1 ، $J(Y)$ بهینه باشد. برای انجام چنین کاری باید $\int_c^{x_1} F dx$ می‌نیمم باشد، با تغییر c یک فرآیند جدید حاصل می‌شود و در اینجا گوئیم یک فرآیند تصمیم‌گیری چند مرحله‌ای داریم که در آن تعداد مراحل متناظر با c تا بی‌نهایت زیاد می‌شود.

اکنون مسأله تغییراتی *Variation Problem* زیر را در نظر می‌گیریم

$$J(\phi) = \int_{x_0}^x F(\xi, \phi, \phi') d\xi, \quad \phi' = \frac{d\phi}{dx}$$

$$\phi(x_0) = y_0, \quad \phi(x) = y$$

فرض می‌کنیم که برای x و y معلومی منحنی $\phi = \phi$ وجود دارد که $J(\phi)$ را می‌نیمم سازد. این می‌نیمم را به صورت زیر تعریف می‌کنیم.

$$S(x, y) = \min_{\phi} \left\{ \int_{x_0}^x F(\bar{x}, \phi, \phi') dx \right\}$$

فاصله $[x_0, x]$ را به دو فاصله تقسیم می‌کنیم

$$[x_0, x] = [x_0, x - \Delta x] + [x - \Delta x, x]$$

ϕ را در فاصله $[x_0, x - \Delta x]$ بهینه می‌گیریم، در حالیکه ϕ در فاصله $[x - \Delta x, x]$ دلخواه است و برابر با $y = \phi(x)$ می‌باشد، در اینصورت

$$\int_{x_0}^x F(\zeta, \phi, \phi') d\zeta = \int_{x_0}^{x-\Delta x} F(\zeta, \phi, \phi') d\zeta + \int_{x-\Delta x}^x F(\zeta, \phi, \phi') d\zeta = J_1 + J_2$$

بنابراین

$$S(x, y) \leq J_1 + J_2$$

حال با توجه به تعریف $S(x, y)$ و اینکه ϕ بر $[x_0, x - \Delta x]$ بهینه است می‌یابیم

$$J_1 = S(x - \Delta x, \phi(x - \Delta x)) = S(x - \Delta x, y - y'\Delta x + O(\Delta x^2))$$

که در آن $y = \phi(x)$ و $y' = \phi'(x)$. همچنین

$$J_2 = F(x, y, y')\Delta x + O(\Delta x^2)$$

که در آن y' دلخواه است. بنابراین

$$S(x, y) \leq F(x, y, y')\Delta x + O(\Delta x^2) + S(x - \Delta x, y - y'\Delta x + O(\Delta x^2))$$

با می‌نیم‌سازی طرف دوم می‌یابیم

$$S(x, y) = \min_{y'} \{ F(x, y, y')\Delta x + O(\Delta x^2) + S(x - \Delta x, y - y'\Delta x + O(\Delta x^2)) \}$$

و با بسط جمله آخر می‌یابیم

$$S(x, y) = \min \left\{ F(x, y, y')\Delta x + S(x, y) - \frac{\partial S}{\partial x} \Delta x - \frac{\partial S}{\partial y} y' \Delta x + O(\Delta x^2) \right\}$$

که این مقدار می‌نیم با مشتق‌گیری از عبارت فوق نسبت به Δx و صفر قرار دادن آن حاصل می‌شود.

$$0 = \min \left\{ F(x, y, y') - \frac{\partial S}{\partial x} - y' \frac{\partial S}{\partial y} \right\}$$

که معادله اساسی مشتق جزئی برنامه‌سازی پویا است.

روش ریلی - ریتز (یک روش مستقیم)

تاکنون چنانچه دیدیم روش کار چنین بوده است که مسائل مربوط به حساب تغییرات را به مسائلی به فرم معادلات دیفرانسیل برمی‌گردانیم و سپس آنها را حل می‌کردیم ولی در بسیاری موارد معادلات اویلر - لاگرانژ دقیقاً قابل حل نیست و روش کلاسیک حل را هموار نمی‌توان به کار برد، مثلاً مساله تغییراتی

$$J(Y) = \int_0^1 \frac{1}{2} (Y'' + e^Y) dx, \quad Y(0) = 0, \quad Y(1) = 1$$

دارای معادله اویلر - لاگرانژی به صورت

$$y'' = e^y, \quad 0 < x < 1$$

با شرایط کرانه‌های $y(0) = 0$ و $y(1) = 1$ است.

این مساله یک مساله غیرخطی است که آنرا دقیقاً نمی‌توان حل کرد. این وضعیت باعث گسترش روشهای تغییراتی مستقیم شده است که در آن مستقیماً با تابع $J(Y)$ کار داریم. به فرض اینکه غیرمستقیم با معادله دیفرانسیل اویلر - لاگرانژ سروکار داشته باشیم.

در اینجا یکی از روشهای مستقیم که در واقع حاصل زحمات ریلی و ریتز می‌باشد را مورد بررسی قرار می‌دهیم. چگونگی انجام این روش را در یک مساله تغییراتی ساده درجه دوم توضیح می‌دهیم. مساله تغییراتی

$$J(Y) = \int_0^1 \left\{ \frac{1}{2} Y'^2 + \frac{1}{2} w Y^2 - q Y \right\} dx,$$

را که در آن w نامنفی است در نظر می‌گیریم. با بکاربردن معادله اویلر - لاگرانژ می‌یابیم

$$\frac{\partial F(x, y, y')}{\partial y} - \frac{d}{dx} \frac{\partial F(x, y, y')}{\partial y'} = wy - q - \frac{d}{dx} (y') = 0$$

و یا

$$-\frac{d^2 y}{dx^2} + wy = q, \quad 0 < x < 1$$

معادله فوق را رها کرده و فرض می‌کنیم y جواب می‌نیم مساله فوق باشد. به ازای هر $Y \in \Omega$

$$J(y) = \min_{Y \in \Omega} J(Y), \quad J(y) \leq J(Y)$$

داریم

در روش ریلی - ریتز $J(Y)$ را برای تمام فضای توابع مجاز Ω می‌نیم نمی‌سازیم بلکه برای فضای متناهی R_n از توابع می‌نیم می‌سازیم. در آن صورت داریم

$$J(y) = \min_{Y \in \Omega} J(Y) \leq \min_{Y \in R_n} J(Y)$$

هدف این است که مقدار طرف راست را دقیقاً محاسبه کنیم و در نتیجه یک کران بالا برای $J(y)$ بیابیم. همزمان با آن می‌نیم تابع Y در R_n یک تابع تقریبی برای تابع واقعی y باشد.

به عنوان مثال، مساله را با $n = 1$ شروع می‌کنیم، فرض کنید

$$Y_1 = \alpha_1 x(1-x)$$

که در آن α_1 یک پارامتر است و هم‌چنین Y_1 در شرایط کرانه‌های نیز صدق می‌کند با جایگزین کردن آن در $J(Y)$ ، به صورت تابعی از α بیان می‌شود. اکنون $J(\alpha_1)$ را با حل

$$\frac{dJ}{d\alpha_1} = 0$$

بر حسب α_1 می‌نیمم می‌سازیم. این مقدار بهینه برای α_1 را در $J(\alpha_1)$ قرار می‌دهیم و در نتیجه

یک کران بالا برای $J(y)$ بدست می‌آوریم

$$J(y) \leq \min_{Y_1} J(Y_1)$$

این روش را با انتخاب

$$Y_1 = \alpha_1 x(1-x) + \alpha_2 x^2(1-x)^2$$

ادامه داده و مقادیر می‌نیمم α_1 و α_2 را از روی

$$\frac{\partial J}{\partial \alpha_1} = 0, \quad \frac{\partial J}{\partial \alpha_2} = 0$$

می‌یابیم و با توجه به آن داریم

$$J(y) \leq \min_{Y_1} J(Y_1) \leq \min_{Y_1} J(Y_1)$$

این روش تکرار را می‌توان به همین صورت ادامه داد و تقریب خوبی برای $J(y)$ یافت. در حالت کلی چنین قرار می‌دهیم

$$Y_n = \sum_{i=1}^n \alpha_i \phi_i(x)$$

که در آن ϕ_i توابع معین هستند و α_i ها طوری مشخص می‌شوند که

$$\frac{\partial J}{\partial \alpha_i} = 0, \quad i = 1, \dots, n$$

و این یک کران بالا برای $J(y)$ نتیجه می‌دهد و Y_n حاصل تقریبی برای y خواهد بود. یعنی می‌توان ثابت کرد که

$$J(y) = \lim_{n \rightarrow \infty} J(Y_n)$$

و

$$\lim_{n \rightarrow \infty} Y_n = y$$

مثال ۹. مساله تغییراتی زیر را به روش ریلی - ریتز حل کنید.

$$J(Y) = \int_0^1 \left(\frac{1}{2} Y''^2 + \frac{1}{2} Y'^2 - Y \right) dx, \quad y(0) = y(1) = 0$$

حل. فضای R_1 را که شامل توابع زیر است در نظر می‌گیریم

$$Y_1 = \alpha x(1-x) = \alpha x - \alpha x^2$$

با جایگزین کردن آن در مساله می یابیم

$$J(Y_1) = \int_0^1 \left\{ \frac{1}{2}(\alpha - 2\alpha x)^2 - \alpha x + \alpha x^2 + \frac{1}{2}(\alpha x - \alpha x^2)^2 \right\} dx$$

با فرض

$$J(y_1) = I(\alpha)$$

می یابیم

$$J(Y_1) = \frac{1}{2} \times \frac{11}{3} \alpha^2 - \frac{1}{6} \alpha = \frac{\alpha}{6} \left(\frac{11}{3} \alpha - 1 \right) = \frac{11}{6} \alpha^2 - \frac{\alpha}{6} = I(\alpha)$$

از

$$\alpha = \frac{5}{11}$$

$$\frac{\partial J}{\partial \alpha} = 0 \text{ نتیجه می شود}$$

و لذا

$$J(Y_1) = \frac{11}{6} \alpha^2 - \frac{\alpha}{6} = \frac{11}{6} \times \left(\frac{5}{11} \right)^2 - \frac{1}{6} \times \frac{5}{11} = \dots 37879$$

یک کران بالا برای $J(y)$ می باشد و $Y_1 = \frac{5}{11} x(1-x)$ یک تقریب تغییراتی ساده برای تابع بحرانی واقعی J می باشد.

۳-۳ تعمیم مساله تغییراتی (۱)

۱. فانکشنالهایی به صورت

$$J(Y_1, Y_2, \dots, Y_n) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, Y_1, Y_2, \dots, Y_n, Y_1', Y_2', \dots, Y_n') dx$$

با شرایط

$$Y_1(x_0) = y_{10}, \quad Y_2(x_0) = y_{20}, \dots, Y_n(x_0) = y_{n0}$$

$$Y_1(x_1) = y_{11}, \quad Y_2(x_1) = y_{21}, \dots, Y_n(x_1) = y_{n1}$$

$$Y_i(x), \quad i = 1, 2, \dots, n$$

تنها یک تابع را متغیر می گیریم و سایر توابع را *fixed* می گیریم. بدین طریق می توان تصور نمود که فانکشنال فوق به فانکشنال (۱) تبدیل می شود که تنها به یک تابع $Y_i(x)$ وابسته است، یعنی

$$J(Y_1, Y_2, \dots, Y_n) = \bar{J}(Y_i), \quad i = 1, 2, \dots, n$$

بنابراین با استفاده از معادله اویلر - لاگرانژ برای جميع توابع $Y_i(x)$, $i = 1, \dots, n$ به دستگاه معادلات زیر می رسیم

$$F_{y_i} - \frac{d}{dx} F_{y_i'} = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n$$

که با توجه به شرایط فوق جواب اکسترمم حاصل می‌شود. این دستگاه معادلات به دستگاه معادلات اویلر - لاگرانژ موسوم‌اند.

مثال ۱۰. دستگاه معادلات اویلر - لاگرانژ را برای فانکشنال زیر که تنها به دو تابع $Y(x), Z(x)$ وابسته است بدست آورید.

$$U(Y(x), Z(x)) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, Y, Z, Y', Z') dx$$

$$Y(x_0) = y_0, \quad Z(x_0) = z_0$$

$$Y(x_1) = y_1, \quad Z(x_1) = z_1$$

حل. دستگاه معادلات اویلر - لاگرانژ به صورت زیر در می‌آید

$$F_z - \frac{d}{dx} F_{z'} = 0, \quad F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} = 0$$

مثال ۱۱. اکسترمم فانکشنال زیر را با توجه به شرایط داده شده بیابید.

$$J(Y, Z) = \int_0^{\pi} (Y'' + Z'' + 2YZ) dx$$

$$Y(0) = 0, \quad Y\left(\frac{\pi}{2}\right) = 1, \quad Z(0) = 0, \quad Z\left(\frac{\pi}{2}\right) = -1$$

حل. دستگاه معادلات اویلر - لاگرانژ عبارت‌اند از

$$y'' - z = 0, \quad z'' - y = 0$$

لذا $y = 0 - y^{(4)}$ است که در این صورت دارای جواب عمومی به صورت زیر است.

$$y = c_1 e^x + c_2 e^{-x} + c_3 \cos x + c_4 \sin x$$

و از آنجا

$$z = y'' = c_1 e^x + c_2 e^{-x} - c_3 \cos x - c_4 \sin x$$

با توجه به شرایط داده شده می‌یابیم $c_1 = 0, c_2 = 0, c_3 = 0, c_4 = 1$. بنابراین خواهیم داشت

$$z = -\sin x, \quad y = \sin x$$

مثال ۱۲. اکسترمم فانکشنال زیر را بیابید.

$$J(Y, Z) = \int_{x_0}^{x_1} F(Y', Z') dx$$

حل. دستگاه معادلات اویلر - لاگرانژ عبارت‌اند از

$$F_{y'z'} y'' + F_{z'z'} z'' = 0, \quad F_{y'y'} y'' + F_{y'z'} z'' = 0$$

با فرض $F_{y'y'}F_{z'z'} - (F_{y'z'})^2 \neq 0$ می‌یابیم $z'' = 0$, $y'' = 0$ که دارای جواب $z = c_3x + c_4$, $y = c_1x + c_2$ می‌باشند و بیانگر دستگاه معادلات خطوط راست در فضا می‌باشند.

۲. فانکشینالهای شامل مشتقات مراتب بالاتر

فانکشینالی به صورت

$$J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, Y, Y', \dots, Y^{(n)}) dx$$

را با شرایط زیر در نظر می‌گیریم

$$Y(x_0) = y_0, Y'(x_0) = y'_0, \dots, Y^{(n-1)}(x_0) = y_0^{(n-1)}$$

$$Y(x_1) = y_1, Y'(x_1) = y'_1, \dots, Y^{(n-1)}(x_1) = y_1^{(n-1)}$$

فرض می‌کنیم تابعی که فانکشینال را اکستریم می‌کند تابع $y(x)$ باشد. مجدداً مثل بخش اول تابع زیر را در نظر می‌گیریم

$$Y(x) = y(x) + \varepsilon Z(x) \Rightarrow$$

که به ازای $\varepsilon = 0$ داریم $Y(x) = y(x)$ از طرفی

$$Y'(x) = y'(x) + \varepsilon Z'(x)$$

$$Y''(x) = y''(x) + \varepsilon Z''(x)$$

$$\text{که در آن } Z|_{x_0}^{x_1} = 0, \dots, Z'|_{x_0}^{x_1} = 0, Z''|_{x_0}^{x_1} = 0$$

و از آنجا

$$J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, y'(x) + \varepsilon Z'(x), y'' + \varepsilon Z''(x) + \dots + y^{(n)} + \varepsilon Z^{(n)}(x)) dx = I(\varepsilon)$$

با توجه به بسط تیلور می‌یابیم

$$I(\varepsilon) = \int_{x_0}^{x_1} \left\{ F(x, y, y', \dots, y^{(n)}) + \varepsilon z \frac{\partial F}{\partial y} + \varepsilon z' \frac{\partial F}{\partial y'} + \dots + \varepsilon z^{(n)} \frac{\partial F}{\partial y^{(n)}} + O(\varepsilon^2) \right\}$$

با تشکیل $\frac{dI}{d\varepsilon} \Big|_{\varepsilon=0} = 0$ می‌یابیم

$$\int_{x_0}^{x_1} \left(z \frac{\partial F}{\partial y} + z' \frac{\partial F}{\partial y'} + z'' \frac{\partial F}{\partial y''} + \dots + z^{(n)} \frac{\partial F}{\partial y^{(n)}} \right) dx = 0 \quad (12)$$

که در آن

$$\int_{x_0}^{x_1} z' \frac{\partial F}{\partial y'} dx = z \frac{\partial F}{\partial y'} \Big|_{x_0}^{x_1} - \int_{x_0}^{x_1} z \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial F}{\partial y'} \right) dx = - \int_{x_0}^{x_1} z \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial F}{\partial y'} \right) dx \quad (13)$$

$$\int_{x_0}^{x_1} z'' \frac{\partial F}{\partial y''} dx = z' \frac{\partial F}{\partial y''} \Big|_{x_0}^{x_1} - \int_{x_0}^{x_1} z' \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial F}{\partial y''} \right) dx = - \left(z \frac{d}{dx} \frac{\partial F}{\partial y''} \right) \Big|_{x_0}^{x_1}$$

$$+ \int_{x_0}^{x_1} z \frac{d^2}{dx^2} \left(\frac{\partial F}{\partial y''} \right) dx = \int_{x_0}^{x_1} z \frac{d^2}{dx^2} \left(\frac{\partial F}{\partial y''} \right) dx$$

9

$$\int_{x_0}^{x_1} z^{(n)} \frac{\partial F}{\partial y^{(n)}} dx = (-1)^n \int_{x_0}^{x_1} z \frac{d^n}{dx^n} \left(\frac{\partial F}{\partial y^{(n)}} \right) dx$$

بنابراین خواهیم داشت

$$\int_{x_0}^{x_1} \left[\frac{\partial F}{\partial y} - \frac{d}{dx} \frac{\partial F}{\partial y'} + \frac{d^2}{dx^2} \frac{\partial F}{\partial y''} + \dots + (-1)^n \frac{d^n}{dx^n} \frac{\partial F}{\partial y^{(n)}} \right] Z dx = 0$$

از طرفی با توجه به دلخواه بودن Z می‌یابیم

$$\frac{\partial F}{\partial y} - \frac{d}{dx} \frac{\partial F}{\partial y'} + \frac{d^2}{dx^2} \frac{\partial F}{\partial y''} + \dots + (-1)^n \frac{d^n}{dx^n} \frac{\partial F}{\partial y^{(n)}} = 0$$

معادله‌ی فوق یک معادله دیفرانسیل مرتبه n ام است که به معادله اویلر پواسن موسوم است که با توجه به شرایط

$$Y(x_0) = y_0, \dots, Y^{(n-1)}(x_0) = y_0^{(n-1)}$$

$$Y(x_1) = y_1, \dots, Y^{(n-1)}(x_1) = y_1^{(n-1)}$$

به جواب می‌رسیم.

مثال ۱۳. اکستریم فانکشنال

$$J(Y) = \int_0^1 (1 + Y''^2) dx$$

را با توجه به شرایط کرانه‌ای

$$Y'(0) = 1, Y(1) = 1, Y'(1) = 1, Y(0) = 0$$

بیابید.

حل. معادله اویلر پواسن عبارت است از

$$\frac{d^2}{dx^2} (2Y'') = 0$$

یا $y^{(4)} = 0$ که دارای جوابی به صورت $y = c_1 x^3 + c_2 x^2 + c_3 x + c_4$ است که با توجه به شرایط داده شده به جواب $y = x$ می‌رسیم.

مثال ۱۴. اکستریم فانکشنال

$$J(Y) = \int_0^{\pi/4} (Y''^2 - Y' + x^2) dx$$

را با توجه به شرایط زیر بیابید.

$$Y'(\frac{\pi}{4}) = 1, \quad Y'(0) = 0, \quad Y(\frac{\pi}{4}) = 0, \quad Y(0) = 1$$

حل. معادله اویلر پواسن عبارت است از

$$y^{(4)} - y = 0$$

$$y = c_1 e^x + c_2 e^{-x} + c_3 \cos x + c_4 \sin x$$

که دارای جواب عمومی به صورت

است که با توجه به شرایط داده شده، جواب مساله برابر $y = \cos x$ است.

مثال ۱۵. اکستریم فانکشنال

$$J(Y) = \int_{-l}^l (\frac{1}{2} \mu Y''^2 + \rho Y) dx$$

را با توجه به شرایط زیر بیابید.

$$Y'(-l) = 0, \quad Y'(l) = 0, \quad Y(-l) = 0, \quad Y(l) = 0$$

حل. این مساله مربوط به مسائل یک میله همگن است که در مبحث الاستیسیته ظاهر می‌شود. μ ، ρ مقادیر ثابت هستند. معادله اویلر پواسن به صورت زیر در می‌آید

$$\rho + \frac{d^2}{dx^2} (\mu y'') = 0$$

یا $y^{(4)} = -\frac{\rho}{\mu}$ که دارای جواب عمومی به صورت

$$y = -\frac{\rho x^4}{24\mu} + c_1 x^3 + c_2 x^2 + c_3 x + c_4$$

است. لذا با توجه به شرایط کرانه‌ای، $y = -\frac{\rho}{24\mu} (x^2 - l^2)^2$ جواب مساله است.

۳. هرگاه داشته باشیم

$$J(Y, Z) = \int_{x_0}^1 F(x, Y, Y', \dots, Y^{(n)}, Z, Z', \dots, Z^{(m)}) dx$$

آنگاه به دستگاه معادلات زیر می‌رسیم

$$F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} + \dots + (-1)^n \frac{d^n}{dx^n} F_{y^{(n)}} = 0$$

$$F_z - \frac{d}{dx} F_{z'} + \dots + (-1)^m \frac{d^m}{dx^m} F_{z^{(m)}} = 0$$

که با توجه به شرایط داده شده به جواب می‌رسیم. جزئیات کار به متعلم واگذار می‌شود.

۴. فانکشینالهای وابسته به توابع چند متغیره

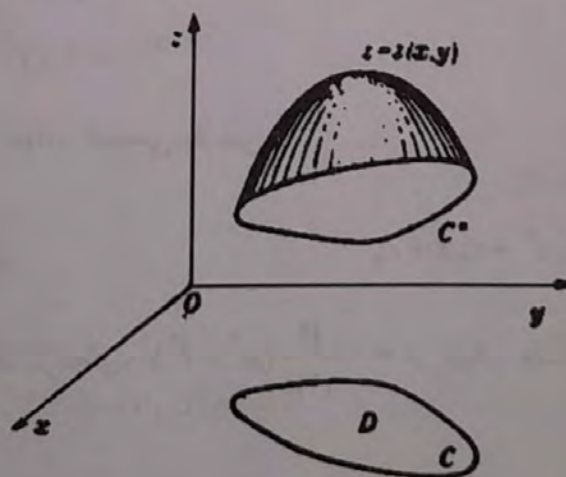
فانکشینال زیر را در نظر بگیرید

$$J(Z(x, y)) = \iint_D F(x, y, Z, \frac{\partial Z}{\partial x}, \frac{\partial Z}{\partial y}) dx dy$$

$$= \iint_D P(x, y, Z, p, q) dx dy, \quad p = \frac{\partial Z}{\partial x}, \quad q = \frac{\partial Z}{\partial y}$$

با شرط آنکه همه سطوح $Z = f(x, y)$ بر ناحیه D تعریف شده باشند و در فضا دارای یک مرکز مشترک باشند، بدون آنکه به کلیت موضوع خللی وارد شود می‌توان فرض نمود همه این سطوح صفحه xy را بر روی کران D قطع می‌کنند.

هرگاه $z = z(x, y)$ سطحی باشند که فانکشینال مورد نظر و اکسترم می‌کند و $Z = Z(x, y)$ یک سطح دلخواه و هر دو با کران مشترک D باشند آنگاه با فرض $Z(x, y) = Z(x, y) + \varepsilon w(x, y)$ می‌یابیم



$$\frac{\partial Z}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial x} + \varepsilon \frac{\partial w}{\partial x}$$

$$\frac{\partial Z}{\partial y} = \frac{\partial z}{\partial y} + \varepsilon \frac{\partial w}{\partial y}$$

بنابراین خواهیم داشت

$$I(\varepsilon) = \iint_D F(x, y, z + \varepsilon w, z_x + \varepsilon w_x, z_y + \varepsilon w_y) dx dy$$

فانکشنال فوق وقتی اکستریم است که

$$\left. \frac{dI(\varepsilon)}{d\varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} = 0$$

از طرفی با توجه به بسط تیلور

$$F(x, y, z + \varepsilon w, z_x + \varepsilon w_x, z_y + \varepsilon w_y) = F(x, y, z, z_x, z_y) + \varepsilon w \frac{\partial F}{\partial z} + \varepsilon w_x \frac{\partial F}{\partial z_x} + \varepsilon w_y \frac{\partial F}{\partial z_y} + O(\varepsilon^2)$$

بنابراین

$$I(\varepsilon) = \iint_D \left\{ F(x, y, z, z_x, z_y) + \varepsilon w \frac{\partial F}{\partial z} + \varepsilon w_x \frac{\partial F}{\partial z_x} + \varepsilon w_y \frac{\partial F}{\partial z_y} + O(\varepsilon^2) \right\} dx dy$$

لذا

$$\left. \frac{dI}{d\varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} = \iint_D \left(w \frac{\partial F}{\partial z} + w_x \frac{\partial F}{\partial z_x} + w_y \frac{\partial F}{\partial z_y} \right) dx dy = 0 \quad (14)$$

$$\iint_D w_x \frac{\partial F}{\partial z_x} dx dy = \int_c^d dy \int_{\varphi_1(y)}^{\varphi_2(y)} w_x \frac{\partial F}{\partial z_x} dx$$

$$= \int_c^d \left[w \frac{\partial F}{\partial z_x} \Big|_{\varphi_1(y)}^{\varphi_2(y)} - \int_{\varphi_1(y)}^{\varphi_2(y)} w \frac{\partial F}{\partial z_x} dx \right] dy$$

ولی بر کران $x = \varphi_2(y)$ و $x = \varphi_1(y)$ مقدار w برابر صفر است. بنابراین

$$\iint_D w_x \frac{\partial F}{\partial z_x} dx dy = - \iint_D w \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial F}{\partial z_x} dx dy$$

$$\iint_D w_y \frac{\partial F}{\partial z_y} dx dy = - \iint_D w \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial F}{\partial z_y} dx dy$$

و همین طور

بنابراین (۱۴) به صورت زیر در می آید

$$\iint_D w \left(\frac{\partial F}{\partial z} - \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial F}{\partial z_x} - \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial F}{\partial z_y} \right) dx dy = 0$$

و چون تساوی فوق به ازای هر w برقرار است، بنابراین لازم است که

$$\frac{\partial F}{\partial z} - \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial F}{\partial z_x} - \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial F}{\partial z_y} = 0$$

معادله‌ی فوق به معادله استراگراسکی موسوم است که با فرض $z_x = p$ و $z_y = q$ به صورت زیر در می آید

$$\frac{\partial F}{\partial z} - \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial F}{\partial p} - \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial F}{\partial q} = 0$$

یا

$$F_z - \frac{\partial}{\partial x} F_p - \frac{\partial}{\partial y} F_q = 0$$

مثال ۱۶. اکستریم فانکشنال

$$J(Z(x, y)) = \iint_D \left[\left(\frac{\partial Z}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial Z}{\partial y} \right)^2 \right] dx dy$$

را طوری بیابید که $Z(x, y)$ بر روی ∂D ، کران ناحیه D مقدار مشخص $f(x, y)$ را اختیار کند. حل. معادله استراگراسکی به صورت زیر در می آید

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = 0$$

که یک معادله لاپلاس است و با فرض

$$Z(x, y) \Big|_{\partial D} = f(x, y)$$

به مساله دیریکله تبدیل می شود و دارای جوابی یکتا بر D است.

مثال ۱۷. فانکشنال زیر را بررسی کنید.

$$J(Z(x, y)) = \iint_D \left[\left(\frac{\partial Z}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial Z}{\partial y} \right)^2 + 2Z f(x, y) \right] dx dy$$

$$z \Big|_{\partial D} = f(x, y)$$

حل. معادله استراگراسکی عبارت است از

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = f(x, y)$$

معادله فوق یک معادله پواسن است که با توجه به شرط داده شده می توان به حل آن پرداخت.
 مثال ۱۸. از بین همه سطوحی که از یک منحنی بسته C می گذرد، سطحی را بیابید که دارای مساحت می نیمم باشد.
 حل. مساحت چنین سطحی عبارت است از

$$S(Z(x, y)) = \iint_D \sqrt{1 + \left(\frac{\partial Z}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial Z}{\partial y}\right)^2} dx dy$$

با توجه به فرمول استراگراسکی می یابیم

$$\frac{\partial}{\partial x} \left\{ \frac{p}{\sqrt{1 + p^2 + q^2}} \right\} + \frac{\partial}{\partial y} \left\{ \frac{q}{\sqrt{1 + p^2 + q^2}} \right\} = 0$$

یا

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} \left(1 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)^2 \right) - 2 \frac{\partial z}{\partial x} \frac{\partial z}{\partial y} \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} \left(1 + \left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)^2 \right) = 0$$

در صورتیکه که داشته باشیم

$$J(Z(x_1, x_2, \dots, x_n)) = \iint \dots \int F(x_1, x_2, \dots, x_n, p_1, p_2, \dots, p_n) dx_1 dx_2 \dots dx_n$$

$$p_i = \frac{\partial Z}{\partial x_i}$$

که در آن

در این صورت فرمول استراگراسکی به صورت $F_z - \sum_{i=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} (F_{p_i}) = 0$ در می آید. مثلاً بر روی

فانکشینال

$$J = \iiint_D \left(\left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y}\right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial z}\right)^2 \right) dx dy$$

معادله استراگراسکی به صورت زیر در می آید

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = 0$$

۵. فانکشینالهای وابسته به مشتقات جزئی مراتب بالاتر

هرگاه فانکشینال به مشتقات جزئی مرتبه بالاتر وابسته باشد، مثلاً داشته باشیم

$$J(Z(x, y)) = \iint_D F(x, y, Z, \frac{\partial Z}{\partial x}, \frac{\partial Z}{\partial y}, \frac{\partial^2 Z}{\partial x^2}, \frac{\partial^2 Z}{\partial x \partial y}, \frac{\partial^2 Z}{\partial y^2}) dx dy$$

$$t = z_{yy}, s = z_{xy}, r = z_{xx}, q = \frac{\partial z}{\partial y}, p = \frac{\partial z}{\partial x}$$

با فرض

$$F_z - \frac{\partial}{\partial x}(F_p) - \frac{\partial}{\partial y}(F_q) + \frac{\partial^2}{\partial x^2}(F_r) + \frac{\partial^2}{\partial x \partial y}(F_s) + \frac{\partial^2}{\partial y^2}(F_t) = 0$$

مثلاً هرگاه

$$J = \iint_D \left\{ \left(\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} \right)^2 + \left(\frac{\partial^2 z}{\partial y^2} \right)^2 + 2 \left(\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} \right)^2 \right\} dx dy$$

آنگاه معادله فوق به صورت زیر در می‌آید

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + 2 \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = \nabla^2 z = 0$$

که یک معادله بایه‌ارمونیک است.

۳-۴ مسائل تغییراتی با کرانه‌های متحرک و برخی مسائل دیگر

۱. ساده‌ترین مساله با کران متحرک

در مسائل بخش قبل فرض کردیم که نقاط کرانه‌ای (x_0, y_0) و (x_1, y_1) فانکشنال

$$J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, Y, Y') dx$$

ثابت هستند ولی در این بخش می‌خواهیم فرض کنیم که هر دو نقطه کرانه‌ای یا لاقبل یک نقطه کرانه‌ای متحرک است. بدیهی است حل مسائل با کرانه‌های متحرک سبب تغییر در معادله اوپلر

$$F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} = 0$$

نخواهد شد بلکه شرایط کرانه‌ای هستند که به در دسر می‌افتند. در هر صورت می‌بایست به نحوی کران را کنترل کرد. معمولاً کران را به‌طور کلی آزاد نمی‌گذارند و فرض می‌کنند کران روی یک منحنی مشخص حرکت کند. برای این منظور فرض می‌کنیم (x_0, y_0) نقطه‌ای ثابت بوده و کران دیگر متحرک باشد و فرض می‌کنیم کران دیگر از نقطه (x_1, y_1) به نقطه $(x_1 + \delta x_1, y_1 + \delta y_1)$ حرکت کند. در این صورت تغییر فانکشنال ناشی از این جابجایی برابر خواهد شد با (بجای Y از نماد y استفاده کرده‌ایم)

$$\delta J = \int_{x_0}^{x_1 + \delta x_1} F(x, y + \delta y, y' + \delta y') dx - \int_{x_0}^{x_1} F(x, y, y') dx$$

$$\delta J = \int_{x_0}^{x_1} F(x, y, \delta y, y' + \delta y') dx + \int_{x_1}^{x_1 + \delta x} \{F(x, y + \delta y, y' + \delta y') - F(x, y, y')\} dx$$

از طرفی با توجه به قضیه میانگین

$$\int_{x_1}^{x_1 + \delta x} F(x, y + \delta y, y' + \delta y') dx = F|_{x=x_1 + \theta \delta x} \delta x, \quad 0 < \theta < 1$$

همچنین با توجه به پیوستگی F می‌توان چنین نوشت

$$F|_{x=x_1 + \theta \delta x} = F(x, y, y')|_{x=x_1} + \varepsilon_1$$

هرگاه $\delta x_1 \rightarrow 0$ و $\delta y_1 \rightarrow 0$ ، آنگاه $\varepsilon_1 \rightarrow 0$ در نتیجه داریم

$$\int_{x_1}^{x_1 + \delta x} F(x, y + \delta y, y' + \delta y') dx = F(x, y, y')|_{x=x_1} \delta x + \varepsilon_1 \delta x$$

با توجه به فرمول تیلور عبارت دوم طرف راست را چنین می‌نویسیم

$$\begin{aligned} & \int_{x_0}^{x_1} \{F(x, y + \delta y, y' + \delta y') - F(x, y, y')\} dx \\ &= \int_{x_0}^{x_1} \{F_y(x, y, y') \delta y + F_{y'}(x, y, y') \delta y' + O(\delta x^2, \delta x \delta y, \delta y^2)\} dx \end{aligned}$$

هم‌اکنون با استفاده از انتگرالگیری به روش جزء به جزء می‌یابیم

$$\int_{x_0}^{x_1} F_{y'}(x, y, y') \delta y dx = [F_{y'} \delta y]_{x_0}^{x_1} - \int_{x_0}^{x_1} \frac{d}{dx} F_{y'} \delta y dx$$

چون ابتدای آن ثابت است $\delta y|_{x=x_0} = 0$ بنابراین

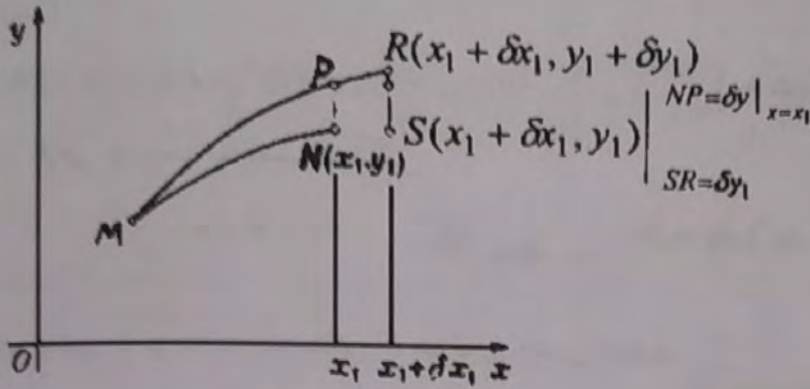
$$\begin{aligned} & \int_{x_0}^{x_1} \{F(x, y + \delta y, y' + \delta y') - F(x, y, y')\} dx \\ &= \int_{x_0}^{x_1} \left\{ F_y(x, y, y') - \frac{d}{dx} F_{y'}(x, y, y') \right\} \delta y dx + [F_{y'} \delta y]_{x=x_1} \end{aligned}$$

ولی نظر به اینکه به ازای مقادیر اکسترمم معادله اوایلر - لاگرانژ برقرار است بنابراین

$$F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} = 0 \quad \text{و از آنجا}$$

$$\int_{x_0}^{x_1} \{F_y(x, y, y') \delta y + F_{y'}(x, y, y') \delta y'\} dx = [F_{y'} \delta y]_{x=x_1}$$

توجه کنید که δy با δy_1 برابر نیست.



از طرفی

$$\delta y_1 \equiv \delta y + y'(x_1)\delta x_1$$

یا

$$\delta y \equiv \delta y_1 - y'(x_1)\delta x_1$$

در نتیجه

$$\int_{x_1}^{x_1 + \delta x_1} F(x, y + \delta y, y' + \delta y') dx \equiv F(x, y, y') \Big|_{x=x_1}^{\delta x_1}$$

و

$$\int_{x_0}^{x_1} \{F(x, y + \delta y, y' + \delta y') - F(x, y, y')\} dx \equiv [F_{y'}]_{x=x_1} (\delta y_1 - y'(x_1)\delta x_1)$$

بنابراین

$$\delta J \equiv F \Big|_{x=x_1} \delta x_1 + F_{y'} \Big|_{x=x_1} (\delta y_1 - y'(x_1)\delta x_1)$$

$$= (F - y'F_{y'}) \Big|_{x=x_1} \delta x_1 + F_{y'} \Big|_{x=x_1} \delta y_1$$

برای می‌نیم شدن فانکشنال لازم است که $\delta J = 0$ و از آنجا

$$(F - y'F_{y'})_{x=x_1} \delta x_1 + F_{y'} \Big|_{x=x_1} \delta y_1 = 0 \quad (16)$$

چون $\delta x_1, \delta y_1$ مستقل هستند، می‌یابیم

$$(F - y'F_{y'}) \Big|_{x=x_1} = 0, \quad F_{y'} \Big|_{x=x_1} = 0$$

ولی در بسیاری مسائل همانطور که در اول بحث گفته شد کران انتهایی را مقید می‌کنند که در

راستای یک منحنی مثلاً $y_1 = \varphi(x_1)$ حرکت کند، در آن صورت $\delta x_1, \delta y_1$ مستقل نبوده بلکه

به هم وابسته‌اند و داریم $\delta y_1 \equiv \varphi'(x_1)\delta x_1$ و از آنجا معادله (16) به صورت زیر در می‌آید

$$(F - y'F_{y'}) \Big|_{x=x_1} \delta x_1 + F_{y'} \Big|_{x=x_1} \varphi'(x_1)\delta x_1 = (F - y'F_{y'} + \varphi'F_{y'})_{x=x_1} \delta x_1$$

$$= \{F + (\varphi' - y')F_{y'}\} \delta x_1 = 0$$

یا

$$(F + (\varphi' - y')F_{y'}) \Big|_{x=x_1} = 0 \quad (17)$$

که رابطه‌ای را بین y' و φ' در نقطه انتهای کران به دست می‌دهد و به شرط ترانسورسالیته *transursality* موسوم است.

توجه کنید که هرگاه جواب عمومی معادله اویلر - لاگرانژ $F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} = 0$

را به صورت تابعی مانند $y = f(x, c_1, c_2)$ نشان دهیم، با توجه به اینکه کران اول آن ثابت است یکی از اعداد ثابت را می‌توان تعیین نمود و به جوابی به صورت $y = f(x, c)$ رسید. هم‌اکنون با توجه به این تابع و رابطه ترانسورسالیته می‌توان یک یا چند منحنی را مابین $y = f(x, c)$ تعیین نمود که فانکشینال را اکستریم کند.

هرگاه نقطه ابتدایی کران تیز متحرک بود و مثلاً در طول منحنی $y = \psi(x)$ حرکت کند آنگاه رابطه ترانسورسالیته در این نقطه به صورت زیر در می‌آید

$$(F + (\psi' - y')F_{y'}) \Big|_{x=x_0} = 0 \quad (18)$$

برای روشن شدن مطلب به مثالهای زیر توجه کنید.

مثال ۱۹. شرط ترانسورسالیته را برای فانکشینال زیر تعیین کنید

$$J = \int_{x_0}^{x_1} A(x, y) \sqrt{1 + y'^2} dx$$

حل. شرط ترانسورسالیته $F + F_{y'}(\varphi' - y') = 0$ به صورت زیر در می‌آید

$$A(x, y) \sqrt{1 + y'^2} + \frac{A(x, y)y'}{\sqrt{1 + y'^2}} (\varphi' - y') = 0$$

یا

$$\frac{A(x, y)(1 + \varphi'y')}{\sqrt{1 + y'^2}} = 0$$

با فرض $A(x, y) \neq 0$ آنگاه می‌یابیم $1 + y'\varphi' = 0$ یا $y' = -\frac{1}{\varphi'}$. بنابراین در اینجا شرط

ترانسورسالیته به شرط تعامد بدل می‌شود.

مثال ۲۰. فانکشینال $J(y) = \int_0^{x_1} \frac{\sqrt{1 + y'^2}}{y} dx$ را با شرط $y(0) = 0$ و با توجه به اینکه نقطه

انتهایی روی خط $y_1 = x_1 - 5$ حرکت کند در نظر بگیرید. اکستریم این فانکشینال را بیابید.

$$F = \frac{\sqrt{1+y'^2}}{y}$$

حل. داریم

با جایگذاری در معادله اویلر - لاگرانژ خواهیم داشت

$$cy\sqrt{1+y'^2} = 1$$

با در نظر گرفتن تغییر متغیر $y' = \tan t$ می‌یابیم

$$y = c_1 \cos t, \quad c_1 = \frac{1}{c}$$

از طرفی

$$dx = \frac{dy}{y'} = \frac{-c_1 \sin t dt}{\tan t} = -c_1 \cos t dt$$

در نتیجه $x = -c_1 \sin t + c_2$. بنابراین با حذف t خواهیم داشت

$$(x - c_2)^2 + y^2 = c_1^2$$

از $y(0) = 0$ می‌یابیم $c_2 = c_1$. با مقایسه به مسأله قبل می‌یابیم $A(x, y) = \frac{1}{y}$. بنابراین شرط

ترانسورسالیته به شرط تعامد در این مسأله تبدیل می‌شود. بنابراین خط $y_1 = x_1 - 5$ باید به

دایره $(x - c_1)^2 + y^2 = c_1^2$ عمود باشد و در نتیجه می‌بایست از مرکز دایره بگذرد و یا یک قطر

آن باشد. با توجه به اینکه $y'_1 = 1$ و از روی $y' = -\frac{x - c_1}{y}$ می‌یابیم $x - c = y$ از طرفی هم

$y_1 - x = -5$. بنابراین $c = 5$. لذا دایره موردنظر $(x - 5)^2 + y^2 = 25$ است که مرکز آن

نقطه $(5, 0)$ است که واقع بر خط $y_1 = x_1 - 5$ است.

اگر در مسأله‌ای نقطه انتهایی کران (x_1, y_1) در طول یک خط قائم حرکت کند، آنگاه

$$\delta x_1 = 0 \text{ و رابطه (۱۶) به صورت زیر در می‌آید}$$

$$F_{y'} \Big|_{x=x_1} = 0$$

مثلاً اگر مسأله برنولی موردنظر باشد، یعنی فانکشنال به صورت زیر باشد

$$J(y) = \int_0^{x_1} \frac{\sqrt{1+y'^2}}{\sqrt{y}} dx$$

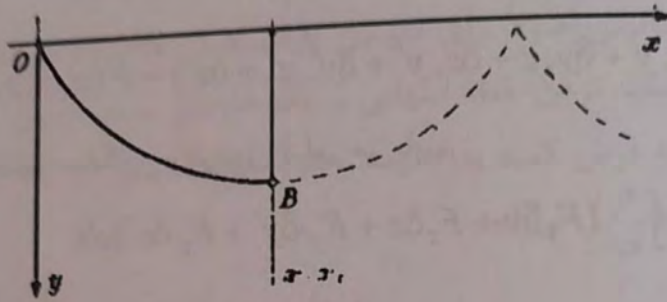
آنگاه جواب آن همواره به صورت سیکلوئید خواهد بود و با توجه به اینکه $y(0) = 0$ می‌یابیم

$$y = c_1(1 - \cos t), \quad x = c_1(t - \sin t)$$

برای تعیین c_1 از تساوی $F_{y'} \Big|_{x=x_1} = 0$ خواهیم داشت

$$\left. \frac{y'}{\sqrt{y} \sqrt{1+y'^2}} \right|_{x=x_1} = 0$$

که از آنجا $y'(x_1) = 0$ بنابراین سیکلوئید مورد نظر سیکلوئیدی است که در نقطه x_1 بر خطی موازی محور x مماس بوده و یا بر خط قائم عمود باشد. بنابراین نقطه (x_1, y_1) باید پائینترین نقطه سیکلوئید یا نقطه می نیمم آن باشد.



و چون این نقطه به ازای $t = \pi$ بدست می آید بنابراین

$$x_1 = c_1(\pi - \sin \pi) = c_1 \pi, \quad c_1 = \frac{x_1}{\pi}$$

بنابراین منحنی بحرانی برابر است با

$$y = \frac{x_1}{\pi}(1 - \cos t), \quad x = \frac{x_1}{\pi}(t - \sin t)$$

همینطور نقطه انتهایی (x_1, y_1) روی یک خط افقی $y = y_1$ حرکت کند آنگاه $\delta y_1 = 0$ و تساوی (۱۶) به صورت زیر در می آید

$$[F - y'F_{y'}]_{x=x_1} = 0$$

۲. فانکشنالهای وابسته به منحنیهای با انتهای متحرک

هم اکنون به بررسی فانکشنال زیر با نقاط انتهایی متحرک می پردازیم.

$$J(y, z) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, y, z, y', z') dx$$

فرض می کنیم یکی از نقاط کران $M(x_0, y_0, z_0)$ ثابت و نقطه انتهایی کران $N(x_1, y_1, z_1)$ متحرک باشد. معادلات منحنی بحرانی از حل دستگاه معادلات زیر به دست می آید

$$F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} = 0$$

$$F_z - \frac{d}{dx} F_{z'} = 0$$

حل این دستگاه معادلات به چهار عدد ثابت برمی‌گردد که با توجه به ثابت بودن نقطه اول کران، دو عدد ثابت مشخص و دو عدد ثابت دیگر نامشخص باقی می‌مانند. در هر صورت همانند آنچه قبلاً گفته شد

$$\begin{aligned} \delta J &= \int_{x_0}^{x_1 + \delta x_1} F(x, y + \delta y, z + \delta z, y' + \delta y', z' + \delta z') dx - \int_{x_0}^{x_1} F(x, y, z, y', z') dx \\ &= \int_{x_1}^{x_1 + \delta x_1} F(x, y + \delta y, z + \delta z, y' + \delta y', z' + \delta z') dx \\ &\quad + \int_{x_0}^{x_1} \{F(x, y + \delta y, z + \delta z, y' + \delta y', z' + \delta z') - F(x, y, z, y', z')\} dx \end{aligned}$$

مجدداً با بکاربردن قضیه میانگین و فرمول تیلور می‌یابیم

$$\delta J = F|_{x=x_1} \delta x_1 + \int_{x_0}^{x_1} \{F_y \delta y + F_z \delta z + F_{y'} \delta y' + F_{z'} \delta z'\} dx$$

با انتگرالگیری به روش جزء به جزء خواهیم داشت

$$\delta J = F|_{x=x_1} \delta x_1 + [F_{y'} \delta y]_{x=x_1} + [F_{z'} \delta z]_{x=x_1}$$

$$+ \int_{x_0}^{x_1} \left\{ (F_y - \frac{d}{dx} F_{y'}) \delta y + (F_z - \frac{d}{dx} F_{z'}) \delta z \right\} dx$$

و چون فانکشنال در طول منحنی بحرانی مورد بررسی است، بنابراین

$$F_z - \frac{d}{dx} F_{z'} = 0 \quad \text{و} \quad F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} = 0$$

لذا

$$\delta J = F|_{x=x_1} \delta x_1 + [F_{y'} \delta y]_{x=x_1} + [F_{z'} \delta z]_{x=x_1}$$

همانند آنچه در گذشته بیان شد می‌توان نوشت

$$\delta z|_{x=x_1} = \delta z_1 - z'(x_1) \delta x_1 \quad \text{و} \quad \delta y|_{x=x_1} = \delta y_1 - y'(x_1) \delta x_1$$

و در نتیجه

(۱۸)

$$\delta J = [F - y' F_{y'} - z' F_{z'}]|_{x=x_1} \delta x_1 + F_{y'}|_{x=x_1} \delta y_1 + F_{z'}|_{x=x_1} \delta z_1 = 0$$

با توجه به شرایط اکسترمم پی می‌بریم $\delta J = 0$. اگر نقطه انتهایی به‌طور دلخواه تغییر کند آنگاه δx_1 ، δy_1 و δz_1 مستقل بوده و خواهیم داشت

$$F_{z'}|_{x=x_1} = 0, \quad F_{y'}|_{x=x_1} = 0, \quad [F - y'F_{y'} - z'F_{z'}]|_{x=x_1} = 0$$

حال اگر نقطه انتهایی (x_1, y_1, z_1) مقید به حرکت روی یک منحنی $y = \varphi(x)$ و $z = \psi(x)$ باشد آنگاه شرط (۱۸) به صورت زیر در می آید

$$\{F + (\varphi - y')F_{y'} + (\psi' - z')F_{z'}\}|_{x=x_1} \delta x_1 = 0$$

و چون δx_1 اختیاری است بنابراین شرط ترانسورسالیتهی زیر حاصل می شود

$$\{F + (\varphi' - y')F_{y'} + (\varphi' - z')F_{z'}\}|_{x=x_1} = 0$$

ولی این شرط ترانسورسالیتهی اصولاً برای تعیین پارامترهای موجود در منحنیهای اکسترمم کفایت نمی کند، یعنی مقید کردن نقطه انتهایی بر یک منحنی سبب تعیین منحنیهای بحرانی نخواهد شد. ولی چنانچه فرض کنیم به جای منحنی، نقطه انتهایی بر یک سطح $z = \varphi(x, y)$ حرکت کند آنگاه در (x_1, y_1) می یابیم

$$\delta z_1 = \varphi'_x \delta x_1 + \varphi'_y \delta y_1 \quad (19)$$

که در آن δx_1 و δy_1 مستقل هستند. بنابراین شرط $\delta J = 0$ به صورت زیر در می آید

$$\{F - y'F_{y'} - z'F_{z'}\}|_{x=x_1} \delta x_1 + F_{y'}|_{x=x_1} \delta y_1 + F_{z'}|_{x=x_1} \delta z_1 = 0$$

با جایگزین کردن (۱۹) در آن می یابیم

$$[F - y'F_{y'} - z'F_{z'} + \varphi'_x F_{z'}]|_{x=x_1} \delta x_1 + [F_{y'} + F_{z'} \varphi'_y]|_{x=x_1} \delta y_1 = 0$$

و لذا به خاطر مستقل بودن δx_1 و δy_1 خواهیم داشت

$$[F - y'F_{y'} + (\varphi'_x - z')F_{z'}]|_{x=x_1} = 0$$

$$[F_{y'} + F_{z'} \varphi'_y]|_{x=x_1} = 0$$

که شرایط ترانسورسالیتهی بوده و برای تعیین مقادیر ثابت در منحنیهای بحرانی تفاوت می کند.

۳. فانکشینالهای وابسته به چند تابع

فرض کنید داشته باشیم

$$J = \int_{x_0}^{x_1} F(x, y_1, y_2, \dots, y_n, y'_1, y'_2, \dots, y'_n) dx$$

و نقطه ابتدایی $M(x_0, y_1, y_2, \dots, y_{n0})$ ثابت و نقطه $N(x_1, y_1, y_2, \dots, y_{n1})$ متحرک است،

آنگاه می یابیم

$$\left(F - \sum_{i=1}^n y'_i F_{y_i} \right) \Big|_{x=x_1} \delta x_1 + \sum_{i=1}^n F'_{y_i} \Big|_{x=x_1} \delta y_{c1} = 0$$

جزئیات کار به متعلم واگذار می‌شود.

مثال ۲۱. شرایط ترانسورسالیته را برای فانکشنال

$$J(y, z) = \int_{x_0}^{x_1} A(y, y', z) \sqrt{1 + y'^2 + z'^2} dx$$

طوری تعیین کنید که نقطه انتهایی بر سطح $z = \varphi(x, y)$ حرکت کند.

حل. شرایط ترانسورسالیته عبارت‌اند از

$$[F_{y'} + F_z \varphi'_y] \Big|_{x=x_1} = 0, \quad [F - y' F_{y'} + (\varphi'_x - z') F_{z'}] \Big|_{x=x_1} = 0$$

بنابراین خواهیم داشت

$$y' + \varphi'_y z' = 0, \quad 1 + \varphi'_x z' = 0$$

یا

$$\frac{1}{\varphi'_x} = \frac{y'}{\varphi'_y} = \frac{z'}{-1}$$

و این بدان معنی است که بردار مماس $(1, y', z')$ بر منحنی بحرانی در نقطه (x_1, y_1, z_1) و بردار قائم بر سطح $z = \varphi(x, y)$ در همان نقطه با هم موازی هستند. بنابراین شرط ترانسورسالیته در این حالت به شرط تعامد بر سطح $z = \varphi(x, y)$ بر می‌گردد.

مثال ۲۲. مقدار بحرانی فانکشنال

$$J(y, z) = \int_{x_0}^{x_1} \sqrt{1 + y'^2 + z'^2} dx$$

را با توجه به اینکه $z_1 = \varphi_1(x_1, y_1)$ و $z_0 = \varphi_0(x_0, y_0)$ بیابید.

حل. به عبارت دیگر می‌خواهیم کوتاهترین فاصله‌ی بین دو سطح $z = \varphi(x, y)$ و

$z = \psi(x, y)$ را می‌یابیم. چون تابع انتگراند تنها به y' و z' وابسته است بنابراین جواب یک

خط راست است و چون فانکشنال $\int_{x_0}^{x_1} \sqrt{1 + y'^2 + z'^2} dx$ حالت خاصی از

$\int_{x_0}^{x_1} A(x, y, z) \sqrt{1 + x'^2 + z'^2} dx$ به ازای $A = 1$ است، شرط ترانسورسالیته به شرط تعامد

بر می‌گردد. بنابراین جواب ما خطی است که بر سطوح $z = \varphi(x, y)$ در (x_0, y_0, z_0) و

$z = \psi(x, y)$ در (x_1, y_1, z_1) عمود است. یعنی خط را باید طوری جابجا کرد که بر هر دو

سطح عمود باشد.

$$J(y, z) = \int_0^{x_1} (y'^2 + z'^2 + 2yz) dx, \quad y(0) = 0, z(0) = 0$$

را طوری بیابید که نقطه (x_1, y_1, z_1) در صفحه $x = x_1$ حرکت کند.
حل. دستگاه معادلات اویلر - لاگرانژ به صورت

$$y'' - z = 0,$$

$$z'' - y = 0$$

در می آیند و از آنجا $y^{(4)} - y = 0$ که دارای جواب عمومی به صورت

$$y = c_1 \cosh x + c_2 \sinh x + c_3 \cos x + c_4 \sin x$$

است و همچنین

$$z = y'' = c_1 \cosh x + c_2 \sinh x - c_3 \cos x - c_4 \sin x$$

با توجه به شرایط $y(0) = 0$ و $z(0) = 0$ می یابیم $c_1 + c_3 = 0$ و $c_1 - c_3 = 0$. در نتیجه $c_1 = c_3 = 0$. به جهت آنکه حرکت در صفحه $x = x_1$ صورت می پذیرد و $\delta z_1 = 0$ از معادله

$$[F - y'F_y - z'F_z] \Big|_{x=x_1} \delta x_1 + F_y' \Big|_{x=x_1} \delta y_1 + F_z' \Big|_{z=z_1} \delta z_1 = 0$$

می یابیم

$$F_z' \Big|_{z=z_1} = 0, \quad F_y' \Big|_{x=x_1} = 0$$

چون در این مسأله $F_y' = 2y'$ و $F_z' = 2z'$ ، در نتیجه

$$z'(x_1) = 0, \quad y'(x_1) = 0$$

یا

$$c_2 \cosh x_1 - c_4 \cos x_1 = 0, \quad c_2 \cosh x_1 + c_4 \cos x_1 = 0$$

هرگاه $\cos x_1 \neq 0$ آنگاه $c_2 = c_4 = 0$. بنابراین اکستریم تنها وقتی اتفاق می افتد که محاسبه در طول خط راست $x = 0$ و $z = 0$ یکی در طول محور x باشد.

در حالتی که $\cos x_1 = 0$ آنگاه $x_1 = n\pi + \frac{\pi}{2}$ ، در نتیجه c_2 و $c_4 = 0$ دلخواه خواهد بود به طوری که $y = c_2 \sin x$ ، $z = -c_2 \cos x$ و در این حالت برای c_2 دلخواه داریم $J = 0$.

۴. مسائلی با کرانه های متحرک و با فانکشنالهایی به صورت زیر

$$J(y) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, y, y', y'') dx$$

در بخش اول فرض کردیم که

$$y'(x_1) = y'_1, \quad y(x_1) = y_1, \quad y'(x_0) = y'_0, \quad y(x_0) = y_0$$

مقادیر ثابتی هستند. اگر برخی از این مقادیر متغیر باشند، آنگاه مساله را با کران متحرک می‌نامیم. در هر صورت منحنی بحرانی، جواب معادله (معادله اویلر پواسن) زیر است.

$$F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} + \frac{d^2}{dx^2} F_{y''} = 0$$

این معادله دارای جواب عمومی به صورت $y = y(x_1, c_1, c_2, c_3, c_4)$ است که به چهار پارامتر وابسته است.

چهار شرط برای تعیین این چهار پارامتر لازم است.

برای حل مساله فرض می‌کنیم y, y' در ابتدا مشخص باشند یعنی $y(x_0) = y_0$ و $y'(x_0) = y'_0$ در دست باشند و سایر مقادیر یعنی $y(x_1)$ و $y'(x_1)$ متغیر باشند با شرایط داده شده دو پارامتر را می‌توان از جواب حذف نمود و تنها دو پارامتر در جواب باقی می‌مانند. همانند بخش اول می‌توان نوشت

$$\begin{aligned} \delta J &= \int_{x_0}^{x_1 + \delta x_1} F(x, y + \delta y, y' + \delta y', y'' + \delta y'') dx - \int_{x_0}^{x_1} F(x, y, y', y'') dx \\ &= \int_{x_1}^{x_1 + \delta x_1} F(x, y + \delta y, y' + \delta y', y'' + \delta y'') dx \\ &\quad + \int_{x_0}^{x_1} \{F(x, y + \delta y, y' + \delta y', y'' + \delta y'') - F(x, y, y', y'')\} dx \end{aligned}$$

با به کار بردن قضیه میانگین و توجه به پیوستگی توابع $F, y(x), y'(x), y''(x)$ می‌یابیم

$$\delta J = F(x, y, y', y'') \Big|_{x=x_1} \delta x_1 + \int_{x_0}^{x_1} \{F_y \delta y + F_{y'} \delta y' + F_{y''} \delta y'' + O(\delta y^2, \delta y \delta y', \delta y'^2)\} dx$$

در نتیجه

$$\delta J = F \Big|_{x=x_1} \delta x_1 + \int_{x_0}^{x_1} \{F_y \delta y + F_{y'} \delta y' + F_{y''} \delta y''\} dx$$

با انتگرالگیری به روش جزء بجزء و توجه به اینکه $\delta y \Big|_{x=x_0} = 0$ ، $\delta y' \Big|_{x=x_0} = 0$ و

$$F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} + \frac{d^2}{dx^2} F_{y''} = 0 \text{ می‌یابیم}$$

$$\delta J = \left(F \delta x_1 + F_y \delta y + F_{y'} \delta y' - \frac{d}{dx} (F_{y''}) \delta y \right) \Big|_{x=x_1}$$

با جایگذاری $\delta y_1 = y'(x_1) \delta x_1 + (\delta y)_{x=x_1}$ و $\delta y'_1 = y''(x_1) \delta x_1 + (\delta y')_{x=x_1}$

در δJ می‌یابیم

$$\delta J = \left[F - y' F_{y'} - y'' F_{y''} + y' \frac{d}{dx} (F_{y''}) \right] \Big|_{x=x_1} \delta x_1$$

$$+ \left[F_{y'} - \frac{d}{dx}(F_{y'}) \right] \Big|_{x=x_1} \delta y_1 + F_{y'} \Big|_{x=x_1} \delta y'_1 = 0 \quad (20)$$

در صورت مستقل بودن δx_1 ، δy_1 و $\delta y'_1$ می یابیم

$$\left[F - y'F_{y'} - y''F_{y''} + y' \frac{d}{dx}(F_{y'}) \right] \Big|_{x=x_1} = 0$$

$$\left[F_{y'} \frac{d}{dx}(F_{y'}) \right] \Big|_{x=x_1} = 0, \quad F_{y'} \Big|_{x=x_1} = 0$$

و در صورتی که رابطه ای بین δx_1 ، δy_1 ، $\delta y'_1$ برقرار باشد مثلاً $y_1 = \varphi(x_1)$ و $y'_1 = \varphi'(x_1)$ آنگاه

$$\delta y_1 = \varphi'(x_1) \delta x_1 \quad \text{و} \quad \delta y'_1 = \varphi''(x_1) \delta x_1$$

و در نتیجه می یابیم

$$\left[F - y'F_{y'} - y''F_{y''} + y' \frac{d}{dx}(F_{y'}) + (F_{y'} - \frac{d}{dx}F_{y''})\varphi' + F_{y''}\varphi'' \right] \Big|_{x=x_1} \delta x_1 = 0$$

از اینرو

$$\left[F - y'F_{y'} - y''F_{y''} + y' \frac{d}{dx}(F_{y'}) + (F_{y'} - \frac{d}{dx}F_{y''})\varphi' + F_{y''}\varphi'' \right] \Big|_{x=x_1} = 0$$

این شرط با توجه به معادله $y_1 = \varphi(x_1)$ و $y'_1 = \varphi'(x_1)$ برای تعیین اعداد و ثابت کفایت می کند. اگر x_1 ، y_1 و y'_1 با معادله $\varphi(x_1, y_1, y'_1) = 0$ به هم مربوط باشند در این صورت دو تا از سه مقدار δx_1 ، δy_1 ، $\delta y'_1$ دیگر وابسته به آنها است و داریم

$$\varphi'_{x_1} \delta x_1 + \varphi'_{y_1} \delta y_1 + \varphi'_{y'_1} \delta y'_1 = 0$$

مثلاً $\delta y'_1$ را می توان به صورت زیر بر حسب بقیه محاسبه نمود

$$\delta y'_1 = - \frac{\varphi'_{x_1} \delta x_1 + \varphi'_{y_1} \delta y_1}{\varphi'_{y'_1}}, \quad \varphi'_{y'_1} \neq 0 \quad (21)$$

اکنون با جایگذاری آن در (20) و توجه به مستقل بودن δx_1 و δy_1 به دو معادله می رسیم که به همراه معادله $\varphi(x_1, y_1, y'_1) = 0$ قادر به محاسبه x_1 ، y_1 ، y'_1 خواهیم شد.

مثال 24. با فرض متغیر بودن $y'(1)$ ، مسأله را برای فانکشنال زیر حل کنید.

$$J(y) = \int_0^1 (1 + y'') dx, \quad y(0) = 0, \quad y'(0) = 1, \quad y(1) = 1$$

حل. معادله اویلر پواسن $F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} + \frac{d^2}{dx^2} F_{y''} = 0$ در این حالت به صورت $y^{(4)} = 0$ در می‌آید که دارای جوابی به صورت $y = c_1 + c_2 x + c_3 x^2 + c_4 x^3$ است. با توجه به شرایط داده شده می‌یابیم

$$c_1 = 0, \quad c_2 = 1, \quad c_3 + c_4 = 0$$

چون $\delta x_1 = 0$ و $\delta y_1 = 0$ و با توجه به اینکه $\delta y_1'$ دلخواه است می‌یابیم

$$F_{y''} \Big|_{x=x_1} = 0 \quad \text{یا} \quad y''(1) = 0$$

بنابراین

$$y''(x) = 2c_3 + 6c_4 x$$

در $x=1$ داریم $2c_3 + 6c_4 = 0$. از طرفی هم $c_3 + c_4 = 0$ ، لذا $c_3 = 0$ و $c_4 = 0$. بنابراین اکستریم تنها روی خط $y=x$ رخ می‌دهد.

۳-۵ شرایط کافی برای یک اکستریم

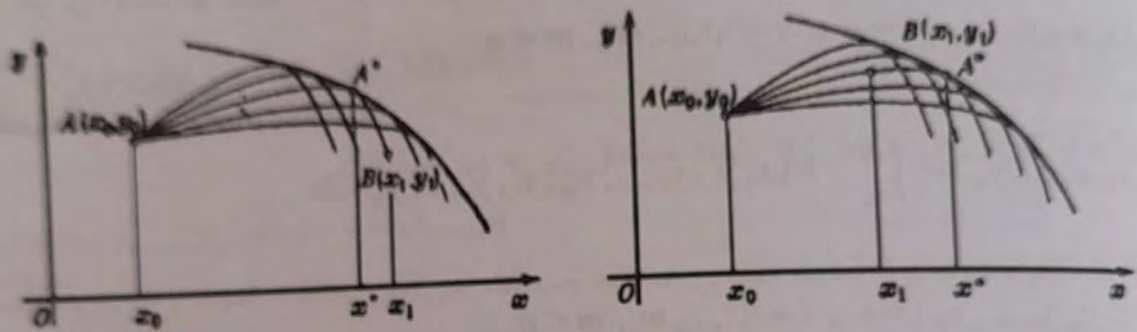
هرگاه از هر نقطه یک ناحیه D واقع در صفحه oxy تنها یک منحنی از خانواده منحنیهای $y=y(x,c)$ بگذرد، آنگاه این خانواده منحنیها را در ناحیه D را یک میدان *Proper* می‌نامیم. $p(x,y)$ ضریب زاویه خط مماس در نقطه $M(x,y)$ واقع بر منحنی در این منحنی را ضریب زاویه میدان در نقطه M می‌نامند.

مثلاً خطوط راست $y=x+c$ در داخل دایره $x^2 + y^2 = 1$ تشکیل یک میدان با ضریب زاویه $p(x,y) = 1$ می‌دهند. از طرف دیگر خانواده منحنیهای $y = (x-a)^2 - 1$ تشکیل یک میدان داخل دایره یکه نمی‌دهند. زیرا در داخل آن برخی از منحنیها همدیگر را قطع می‌کنند.

اگر همه منحنیها از یک نقطه در داخل میدان بگذرند و کل میدان را بپوشانند در نقطه دیگری در داخل میدان همدیگر را قطع نکنند آنگاه به چنین خانواده‌ای نمی‌توان یک میدان گفت ولی ما آنها را نیز استثنائاً یک میدان می‌نامیم و برای آنکه با میدان فوق تفاوت بگذاریم آنها را میدانهای مرکزی (*Central fields*) می‌نامیم. مثلاً خانواده منحنیهای $y = c \sin x$ تشکیل میدان مرکزی در ناحیه $0 \leq x \leq b, b < \pi$ می‌دهند. و حال آنکه تشکیل میدان در فاصله $a \leq x \leq b, a > 0, b < \pi$ می‌دهند.

هرگاه یک میدان سره یا مرکزی از یک خانواده منحنیهای اکستریم حاصل برای یک مساله تغییراتی حاصل شود آنگاه آنرا میدان اکستریمها می‌نامند.

بحث مربوط به میدان اکسترممها را می توان بدون هیچ قید و بندی برای هر فضا با بعدهای
 اختیاری تعمیم داد. خانواده $y_i = y_i(x, c_1, \dots, c_n)$ ، $i = 1, 2, \dots, n$ در یک میدان در ناحیه D
 از فضای $(n+1)$ بعدی x, y_1, \dots, y_n نامند، اگر از هر نقطه این فضای D فقط و فقط یکی از
 این منحنیها بگذرد. مشتقات جزئی تابع $y_i(x, c_1, c_2, \dots, c_n)$ نسبت به x محاسبه شده در
 نقطه (x, y_1, \dots, y_n) توابع ضریب زاویه نامیده می شوند و بنا $p_i(x, y_1, y_2, \dots, y_n)$ نمایش
 داده می شوند.



فرض کنید منحنی $y = y(x)$ یک منحنی بحرانی برای یک مساله تغییراتی مثلاً مساله

$$J(y) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, y, y') dx$$

با نقاط ثابت $M(x_0, y_0)$ و $N(x_1, y_1)$ باشد. گوئیم منحنی $y = y(x)$ در میدان منحنی های
 بحرانی تابعی مجاز است اگر خانواده ای از منحنی های $y = y(x, c)$ که تشکیل میدان می دهند
 موجود بوده و به ازای یک مقدار خاص $c = c_0$ مثلاً $c = c_0$ یک منحنی از این خانواده به منحنی
 $y = y(x)$ بدل شود و در ضمن روی کران D نباشد.

مثال ۲۵. فانکشینال

$$J(y) = \int_0^a (y'' - y') dx$$

مفروض است. یک میدان مرکزی برای منحنیهای بحرانی طوری پیدا کنید که منحنی
 بحرانی $y = 0$ نقاط $(0, 0)$ و $(a, 0)$ را با فرض $0 < a < \pi$ بهم وصل کند.
 حل. معادله اویلر - لاگرانژ برای فانکشینال فوق به صورت $y'' + y = 0$ بوده که دارای جواب
 عمومی $y = c_1 \cos x + c_2 \sin x$ است. نظر به اینکه منحنی بحرانی خواسته شده می بایست
 از نقطه $(0, 0)$ بگذرد می یابیم $c_1 = 0$ و $y = c_2 \sin x$ ، به طوری که منحنیهای اخیر در میدان
 $0 \leq x \leq a < \pi$ تشکیل یک میدان مرکزی می دهند. به ازای $c_2 = 0$ منحنی بحرانی $y = 0$

حاصل می‌شود، c_2 ضرب زاویه میدان در نقطه $(0,0)$ است. اگر $a \geq \pi$ آنگاه میدانی در کار نخواهد بود.

۳-۶ مسائل تغییراتی مقید

فرض کنید بخواهیم فانکشنال

$$J(y_1, y_2, \dots, y_n) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, y_1, y_2, \dots, y_n, y'_1, y'_2, \dots, y'_n) dx$$

را طوری اکستریم کنیم که شرایط زیر نیز برقرار باشند.

$$\varphi_i(x, y_1, y_2, \dots, y_n) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, m, \quad m < n$$

قضیه. مقدار اکستریم فانکشنال

$$J(y_1, y_2, \dots, y_n) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, y_1, y_2, \dots, y_n, y'_1, y'_2, \dots, y'_n) dx$$

با قیود

$$\varphi_i(x, y_1, y_2, \dots, y_n) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, m, \quad m < n$$

را می‌توان از روی فانکشنال زیر و معادلات قیود به دست آورد

$$J^* = \int_{x_0}^{x_1} \left(F + \sum_{i=1}^m \lambda_i(x) \varphi_i \right) dx = \int_{x_0}^{x_1} F^* dx$$

یعنی مقادیر اکستریم مورد نظر و همچنین $\lambda_i(x)$ از روی

$$F^*_{y_j} - \frac{d}{dx} F^*_{y'_j} = 0, \quad j = 1, 2, \dots, n$$

و معادلات قیود

$$\varphi_i = 0, \quad i = 1, 2, \dots, m$$

حاصل می‌شود.

معادلات $\varphi_i = 0$ را همچنین می‌توان به عنوان معادلات اویلر فانکشنال J^* مورد بررسی قرار داد، در صورتی که نه فقط y_1, y_2, \dots, y_n بلکه $\lambda_1(x), \lambda_2(x), \dots, \lambda_m(x)$ را نیز متغیرهای فانکشنال J^* در نظر بگیریم معادلات

$$\varphi_i(x, y_1, y_2, \dots, y_i) = 0, \quad i = 1, 2, \dots,$$

مستقل فرض می‌شوند، یعنی یک ژاکوبین از مرتبه m مخالف صفر مثلاً

$$\frac{D(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_m)}{D(y_1, y_2, \dots, y_m)} \neq 0$$

موجود است.

$$J = \int_{x_0}^{x_1} F(x, y_1, y_2, \dots, y_n, y'_1, y'_2, \dots, y'_n) dx$$

و فرض اکسترمم کردن این فانکشنال، با قراردادن $\delta J = 0$ می‌یابیم

$$\int_{x_0}^{x_1} \sum_{j=1}^n (F y_j \delta y_j + F y'_j \delta y'_j) dx = 0$$

همانند گذشته با انتگرالگیری از عبارت دوم به روش جزء جزء و توجه به اینکه $(\delta y_j)' = \delta y'_j$ و $(\delta y_j)_{x=x_0} = 0$ و $(\delta y_j)_{x=x_1} = 0$ می‌یابیم

$$\int_{x_0}^{x_1} \sum_{j=1}^n (F y_j \delta y_j - \frac{d}{dx} F y'_j \delta y'_j) dx = 0 \quad (22)$$

نظر به اینکه y_1, y_2, \dots, y_n با m رابطه مستقل زیر به هم وابسته‌اند

$$\Phi_i(x, y_1, y_2, \dots, y_n) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, m$$

δy_i ها دلخواه نبوده و از قضیه اساسی حساب تغییرات نمی‌توان استفاده نمود. در m رابطه زیر صادق است

$$\sum_{j=1}^n \frac{\partial \Phi_i}{\partial y_j} \delta y_j = 0, \quad i = 1, 2, \dots, m$$

در بین n عبارت $\delta y_1, \delta y_2, \dots, \delta y_n, m$ تمامی آنها به هم وابسته و $n-m$ تای آنها مستقل هستند. بدون آنکه به کلیت موضوع خللی وارد شود آنها را $\delta y_1, \delta y_2, \dots, \delta y_m$ و $\delta y_{m+1}, \dots, \delta y_n$ می‌گیریم.

با ضرب طرفین تساوی $\sum_{j=1}^n \frac{\partial \Phi_i}{\partial y_j} \delta y_j = 0$ در $\lambda_i(x) dx$ و انتگرالگیری از آن در فاصله x_0 تا x_1

و جمع کردن آن از $i=1$ تا $i=n$ خواهیم داشت

$$\int_{x_0}^{x_1} \sum_{i=1}^n \lambda_i(x) \sum_{j=1}^n \frac{\partial \Phi_i}{\partial y_j} \delta y_j dx = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n \quad (23)$$

هم‌اکنون با جمع کردن آن با (22) می‌یابیم

$$\int_{x_0}^{x_1} \sum_{j=1}^n \left(\frac{\partial F}{\partial y_j} + \sum_{i=1}^n \lambda_i(x) \frac{\partial \Phi_i}{\partial y_j} - \frac{d}{dx} \frac{\partial F}{\partial y'_j} \right) \delta y_j dx = 0 \quad (24)$$

با قراردادن

$$F^* = F + \sum_{i=1}^n \lambda_i(x) \Phi_i$$

(۲۴) به صورت زیر در می آید

$$\int_{x_0}^{x_1} \sum_{j=1}^n (F_{y_j}^* - \frac{d}{dx} F_{y_j'}^*) \delta y_j dx = 0$$

هم اکنون ضرایب $\lambda_m(x), \dots, \lambda_r(x), \lambda_1(x)$ را طوری انتخاب می کنیم که m معادله زیر را داشته باشیم

$$F_{y_j}^* - \frac{d}{dx} F_{y_j'}^* = 0, \quad j = 1, 2, \dots, m$$

یا

$$\frac{\partial F}{\partial y_j} + \sum_{i=1}^m \lambda_i(x) \frac{\delta \varphi_i}{\partial y_j} - \frac{d}{dx} \frac{\partial F}{\partial y_j'} = 0, \quad j = 1, 2, \dots, m$$

این یک دستگاه معادلات نسبت به λ_i با ژاکوبین غیر صفر

$$\frac{D(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_m)}{D(y_1, y_2, \dots, y_m)} \neq 0$$

است. در نتیجه، برای این سیستم جوابی به صورت

$$\lambda_1(x), \lambda_2(x), \dots, \lambda_m(x)$$

موجود است. با چنین انتخابی از λ ها شرط لازم برای اکسترمم

$$\int_{x_0}^{x_1} \sum_{j=1}^n (F_{y_j}^* - \frac{d}{dx} F_{y_j'}^*) \delta y_j dx$$

به صورت زیر در می آید

$$\int_{x_0}^{x_1} \sum_{j=m+1}^n (F_{y_j}^* - \frac{d}{dx} F_{y_j'}^*) \delta y_j dx = 0$$

و به جهت مستقل بودن $\delta y_{m+1}, \dots, \delta y_n$ می یابیم

$$F_{y_j}^* - \frac{d}{dx} F_{y_j'}^* = 0, \quad j = m+1, m+2, \dots, n$$

با توجه به اینکه

$$F_{y_j}^* - \frac{d}{dx} F_{y_j'}^* = 0, \quad j = 1, 2, \dots, m$$

بنابراین شرایط وجود اکسترمم به صورت زیر در می آید

$$F_{y_j}^* - \frac{d}{dx} F_{y_j'}^* = 0, \quad j = 1, 2, \dots, n$$

$$\varphi_i(x, y_1, y_2, \dots, y_n) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, m$$

مثال ۲۶. کوتاهترین فاصله بین دو نقطه $M(x_0, y_0, z_0)$, $N(x_1, y_1, z_1)$ واقع بر سطح $\varphi(x, y, z)$ را بیابید.

حل. فاصله بین دو نقطه M و N عبارت است از

$$l = \int_{x_0}^{x_1} \sqrt{1 + y'^2 + z'^2} dx$$

که در آن $y = y(x)$, $z = z(x)$, $x = x$ معادلات منحنی واقع بین دو نقطه M , N است. می‌بایست می‌نیمم فانکشنال فوق را با قید $\varphi(x, y, z)$ بیابیم. برای یافتن می‌نیمم مزبور از فانکشنال کمکی

$$I^* = \int_{x_0}^{x_1} \left(\sqrt{1 + y'^2 + z'^2} + \lambda(x) \varphi(x, y, z) \right) dx$$

استفاده می‌کنیم. با توجه به اینکه $F^* = \sqrt{1 + y'^2 + z'^2} - \lambda(x) \varphi(x, y, z)$ و با نوشتن معادلات اویلر

$$F_y^* - \frac{d}{dx} F_{y'}^* = 0, \quad F_z^* - \frac{d}{dx} F_{z'}^* = 0$$

می‌یابیم

$$\lambda(x) \varphi_y - \frac{d}{dx} \frac{y'}{\sqrt{1 + y'^2 + z'^2}} = 0$$

$$\lambda(x) \varphi_z - \frac{d}{dx} \frac{z'}{\sqrt{1 + y'^2 + z'^2}} = 0$$

با حل دستگاه معادلات فوق و قید $\varphi(x, y, z) = 0$ مقادیر $\lambda(x)$, $z(x)$, $y(x)$ مشخص می‌شود. به عبارت دیگر اکسترممی برای فانکشنال با توجه قید داده شده حاصل می‌شود.

۳-۷ مساله هم‌پیرامونی

مساله هم‌پیرامونی پیدا کردن منحنی است واقع در یک صفحه با طول ثابت به طوری که مساحت داخل آن ماکزیمم باشد. هرگاه چنین منحنیهایی با طول ثابت را با معادلات پارامتری $x = x(t)$ و $y = y(t)$ در نظر بگیریم آنگاه منظور یافتن ماکزیمم فانکشنال

$$S = \frac{1}{2} \int_{t_0}^{t_1} (xy' - yx') dt \quad \text{یا} \quad S = \int_{t_0}^{t_1} x y' dt$$

با توجه به اینکه فانکشنال $\int_{t_0}^{t_1} \sqrt{x'^2 + y'^2} dt$ دارای مقدار ثابت l باشد، است. بنابراین در این مساله با یک فانکشنال مقید سروکار داریم. حالتی کلی‌تر از این مساله یافتن اکسترمم برای فانکشنال

$$J = \int_{x_0}^{x_1} F(x, y_1, y_2, \dots, y_n, y_1', y_2', \dots, y_n') dx$$

با توجه به قید

$$\int_{x_0}^{x_1} F_i(x, y_1, y_2, \dots, y_n, y_1', y_2', \dots, y_n') dx = I_i, \quad i = 1, 2, \dots, m$$

که در آن I_i ها ثابت هستند مورد نظر است. قیود این چنینی را شرایط هم پیرامونی می نامند. برای تعیین چنین اکستریممی $z_i(x)$ را به صورت زیر تعریف می کنیم

$$z_i(x) = \int_{x_0}^x F_i dx, \quad i = 1, 2, \dots, m$$

به طوری که $z_i(x_0) = 0$ ، $z_i(x_1) = I_i$ با مشتقگیری از نسبت به x داریم

$$z_i'(x) = F_i(x, y_1, y_2, \dots, y_n, y_1', y_2', \dots, y_n'), \quad i = 1, 2, \dots, m$$

بدین طریق بجای قیود انتگرالی می توان از قیود فوق استفاده نمود. بنابراین کافی است فانکشنال

$$J = \int_{x_0}^{x_1} F(x, y_1, y_2, \dots, y_n, y_1', y_2', \dots, y_n') dx$$

را با توجه به قید زیر اکستریم کنیم

$$F_i - z_i' = 0, \quad i = 1, 2, \dots, m$$

بدین منظور فانکشنال زیر را در نظر می گیریم

$$J^* = \int_{x_0}^{x_1} (F + \sum_{i=1}^m \lambda_i(x)(F_i - z_i')) dx = \int_{x_0}^{x_1} F^* dx$$

که در آن

$$F^* = F + \sum_{i=1}^m \lambda_i(x)(F_i - z_i')$$

معادلات اولیر - لاگرانژ عبارت اند از

$$F_{y_j}^* - \frac{d}{dx} F_{y_j'}^* = 0, \quad j = 1, 2, \dots, n$$

$$F_{z_i}^* - \frac{d}{dx} F_{z_i'}^* = 0, \quad i = 1, 2, \dots, m$$

یا

$$F_{y_j} + \sum_{i=1}^m \lambda_i \frac{\partial F_i}{\partial y_j} - \frac{d}{dx} (F_{y_j'} + \sum_{i=1}^m \lambda_i \frac{\partial F_i}{\partial y_j'}) = 0, \quad j = 1, 2, \dots, n$$

$$\frac{d}{dx} \lambda_i(x) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, m$$

از روی m معادله آخر بی می‌بریم که λ_i ها مقادیر ثابت بوده و n معادله اول، معادلات اویلر - لاگرانژ برای فانکشنال زیر هستند.

$$J^{**} = \int_{x_0}^{x_1} (F + \sum_{i=1}^m \lambda_i F_i) dx$$

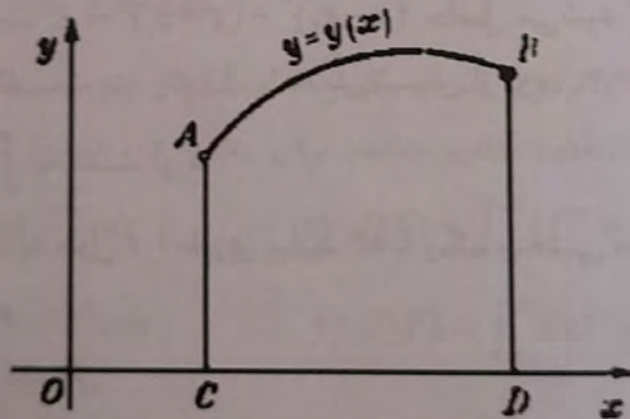
بنابراین برای پیدا کردن اکسترمم مقید موردنظر کافی است از معادلات اویلر - لاگرانژ فانکشنال کمکی فوق استفاده کنیم. مقادیر ثابت c_1, c_2, \dots, c_m در جواب عمومی دستگاه معادلات اویلر - لاگرانژ و همچنین مقادیر ثابت $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m$ را از روی شرایط کرانهای

$$y_j(x_0) = y_{j0}, \quad y_j(x_1) = y_{j1}$$

و شرایط هم‌پیرامونی زیر به دست می‌آیند.

$$\int_{x_0}^{x_1} F_i dx = l_i, \quad i = 1, 2, \dots, m$$

مثال ۲۷. منحنی‌ای با طول ثابت l را طوری پیدا کنید که مساحت ذوزنقه‌ای شکل $ABCD$ زیر دارای مساحت ماکزیمم باشد.



حل. کافی است که اکسترمم فانکشنال

$$S = \int_{x_0}^{x_1} y dx, \quad y(x_0) = y_0, \quad y(x_1) = y_1$$

را با توجه به شرط هم‌پیرامونی

$$\int_{x_0}^{x_1} \sqrt{1 + y'^2} dx = l$$

بیابیم. بدین منظور اکسترمم فانکشنال کمکی زیر را می‌یابیم

$$S^{**} = \int_{x_0}^{x_1} (y + \lambda \sqrt{1 + y'^2}) dx$$

نظر به اینکه انتگراند شامل x نیست جواب معادله اویلر - لاگرانژ متناظر با فانکشنال S^{**} را می‌توان از روی $F - y' F_{y'} = c_1$ به دست آورد. در مورد مساله فوق این معادله به صورت زیر در می‌آید

$$y + \lambda \sqrt{1 + y'^2} - \frac{\lambda y'_2}{\sqrt{1 + y'^2}} = c_1$$

و از آنجا

$$y - c_1 = -\frac{\lambda}{\sqrt{1 + y'^2}}$$

با فرض $y' = \tan t$ می‌یابیم $y - c_1 = -\lambda \cos t$ و از روی

$$dx = \frac{dy}{\tan t} = \frac{\lambda \sin t dt}{\tan t} = \lambda \cos t dt$$

می‌یابیم $x = \lambda \sin t + c_2$. در نتیجه معادلات پارامتری منحنیهای اکسترمم عبارتند از

$$x - c_2 = \lambda \sin t$$

$$y - c_1 = -\lambda \cos t$$

با حذف t بین آنها رابطه $(x - c_2)^2 + (y - c_1)^2 = \lambda^2$ حاصل می‌شود که خانواده‌ای از دایره هستند. مقادیر ثابت c_1 ، c_2 و λ را می‌توان از روی $y(x_0) = y_0$ ، $y(x_1) = y_1$ و

$$\int_{x_0}^{x_1} \sqrt{1 + y'^2} dx = l$$

به دست آورد.

مثال ۲۸. منحنی AB به طول l را طوری بیابید که با یک منحنی مفروض $y = f(x)$ دارای مساحتی ماکزیمم باشد.

حل. باید اکسترمم فانکشنال

$$S = \int_{x_0}^{x_1} (y - f(x)) dx, \quad y(x_0) = y_0, \quad y(x_1) = y_1$$

را با توجه به شرط

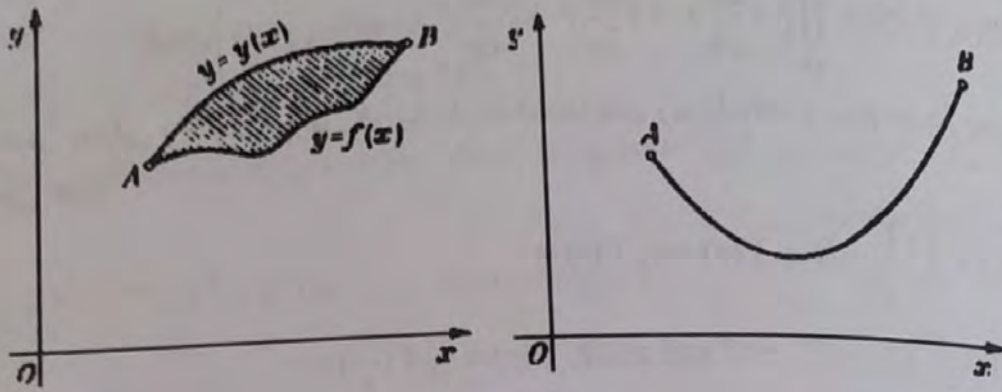
$$\int_{x_0}^{x_1} \sqrt{1 + y'^2} dx = l$$

بیابیم.

با تشکیل معادله اویلر - لاگرانژ فانکشنال کمکی

$$S^{**} = \int_{x_0}^{x_1} (y - f(x) + \lambda \sqrt{1 + y'^2}) dx$$

شرایط کرانه‌ای و شرط فوق، منحنی اکسترمم حاصل می‌شود.



۸-۳ تمرینات

۱. جواب معادله اویلر-لاگرانژ را در هر یک از مسائل تغییراتی زیر را بیابید.

$$۱) J(Y) = \int_0^1 \frac{\sqrt{1+Y'^2}}{\sqrt{Y}} dx$$

$$۲) J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} (Y'^2 + 2xYY') dx$$

$$۳) J(Y) = \int_0^1 (2xY - Y'^2 - Y'^2) dx$$

۲. جواب معادله اویلر - لاگرانژ را در هر یک از فانکشینالهای زیر بیابید. منحنیهای بحرانی و مقادیر بحرانی آنها را با انتخاب مقادیر مناسب برای x_1 و x_0 و شرایط کرانه‌ای بیابید.

$$۱) J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} \sqrt{Y(1+Y'^2)} dx$$

$$۲) J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} (Y'^2 + 2YY' - 16Y^2) dx$$

$$۳) J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} Y'(1+x^2Y') dx$$

$$۴) J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} (xY' + Y'^2) dx$$

$$۵) J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} \frac{1+Y'}{Y'^2} dx,$$

$$۶) J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} (Y'^2 + Y'^2 - 2Y \sin x) dx$$

$$۷) J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} (16Y'^2 - Y'^2 + x^2) dx$$

$$۸) J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} (2xY + Y'^2) dx$$

$$۹) J(Y, Z) = \int_{x_0}^{x_1} (2YZ - 2Y' + Y'^2 + Z'^2) dx$$

$$۱۰) J(Y, Z) = \int_{x_0}^{x_1} (Y'^2 + Z'^2 + Y'Z') dx$$

۳. معادله استراگراسکی را برای فانکشینالهای زیر بیابید.

$$۱) J(Z(x, y)) = \iint_D \left(\left(\frac{\partial Z}{\partial x} \right)^2 - \left(\frac{\partial Z}{\partial y} \right)^2 \right) dx dy$$

$$۲) J(u(x, y, z)) = \iiint_D \left(\left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial z} \right)^2 + 2uf(x, y, z) \right) dx dy dz$$

۴. منحنی بحرانی و مقدار بحرانی هر یک از فانکشنالهای زیر را یافته و نوع مقدار بحرانی را مشخص کنید.

$$۱) J(Y) = \int_0^1 \frac{Y'^2}{x^2} dx; Y(0) = 0, Y(1) = 1$$

$$۲) J(Y) = \int_0^1 (Y'^2 - Y''^2 - 2Y \cos x) dx; Y(0) = 0, Y\left(\frac{\pi}{2}\right) = 0$$

$$۳) J(Y) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} (Y'^2 - Y''^2 + 2xY) dx; Y(0) = 0, Y\left(\frac{\pi}{2}\right) = 0$$

$$۴) J(Y) = \int_0^{\frac{3\pi}{2}} (Y'^2 - Y''^2 - 2Y \sin 2x) dx; Y(0) = 0, Y\left(\frac{3\pi}{2}\right) = 1$$

$$۵) J(Y) = \int_0^{\pi} (-Y''^2 + Y'^2) dx, Y(0) = 0; Y'(0) = 0, Y(\pi) = 1, Y'(\pi) = 0$$

۵. معادله اویلر- لاگرانژ فانکشنال $J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} (\lambda^2 Y'^2 - Y''^2 - 2Y \sin 2x) dx$ را بیابید و

شرایط کرانه‌ای $Y(x_1) = y_1, Y(x_0) = y_0$ را طوری انتخاب کنید که مقدار بحرانی حاصل می‌نیم باشد.

۶. منحنی بحرانی و مقدار بحرانی فانکشنالهای زیر را بیابید و در صورت امکان نوع اکسترمم را مشخص کنید.

$$۱) J(Y) = \int_0^1 (Y''^2 + Y'^2 + 2Y) dx, Y(0) = 0, Y(1) = 0$$

$$۲) J(Y) = \int_0^1 (Y''^2 + Y'^2 + 2e^{2x}) dx, Y(0) = \frac{1}{2}, Y(1) = \frac{1}{2}ch$$

$$۳) J(Y) = \int_0^1 \frac{Y'^2 + Y''^2}{Y'^2} dx, Y(0) = 0, Y(1) = sh$$

$$۴) J(Y) = \int_0^1 \sqrt{Y(1+Y''^2)} dx, Y(0) = -1, Y(1) = 1$$

$$۵) J(Y) = \int_1^2 Y'(1+x^2 Y') dx, Y(1) = 2, Y(2) = 5$$

$$۶) J(Y) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \{-Y''^2 + Y'^2 + Y(\cos 2x + \sin 2x)\} dx, Y(0) = 0, Y\left(\frac{\pi}{2}\right) = 0$$

$$۷) J(Y) = \int_0^{\pi} (Y'^2 - 2Y''^2 + Y \cos x) dx, Y(0) = 0, Y(\pi) = 0$$

۷. منحنی بحرانی و مقدار بحرانی فانکشنال

$$J(Y) = \int_0^1 Y \sqrt{1 - Y''} dx, \quad Y(0) = Y(1) = 0$$

را بیابید و نوع آنرا مشخص کنید. همچنین به کمک روش رایلی ریتز یک کران بالا برای اکستریم مقدار بحرانی

$$J(Y) = \int_0^1 (Y'' + Y' + 2Y) dx, \quad Y(0) = Y(1) = 0$$

بیابید.

۸. اکستریم فانکشنال $J(Y) = \int_0^1 Y' \sqrt{1 - Y''} dx$ را به ازای $Y(0) = 0$ و $Y(1) = 1$ بیابید.

شرط ترانسورسالیته برای فانکشنال $J(Y) = \int_0^x Y' \sqrt{1 - Y''} dx$ به چه شرطی تبدیل می‌شود و سپس اکستریم آنرا بیابید.

۹. منحنی بحرانی و مقدار بحرانی فانکشنال زیر را بیابید و نوع آنرا مشخص کنید.

$$J(Y) = \int_0^1 \{Y'' + 4YY' + Y(\cos 2x + \sin 2x) + e^{-x}\} dx, \quad Y(0) = Y(1) = 0$$

۱۰. شرط ترانسورسالیته را برای فانکشنال

$$J(Y) = \int_0^1 A(x, y) \exp \{ \arctan Y' \sqrt{1 + Y''} \} dx, \quad A(x, y) \neq 0$$

بیابید و سپس مساله را در حالت $A(x, y) = x^2 + y^2$ بررسی کنید.

۱۱. معادله اویلر - لاگرانژ را برای فانکشنال زیر بیابید.

$$J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, Y, Y', Y'') dx$$

۱۲. فانکشنال $J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, Y, Y_1', \dots, Y^{(n)}) dx$ را با توجه به شرایط

$$Y(x_i) = y_i, Y'(x_i) = y_1', \dots, Y^{(n-1)}(x_i) = y_i^{(n-1)}, \quad i = 0, 1$$

در نظر بگیرید. منحنیها و مقادیر بحرانی آنرا از حل کدام معادله می‌توان بدست آورد. معادله حاصل را حل کنید.

۱۳. نقطه ثابت (x_0, y_0) و نقطه متحرک (x, y) و فانکشنال $J(Y) = \int_{x_0}^x F(x, Y, Y') dx$ را در

نظر بگیرید. در این فانکشنال منحنی Y از (x_0, y_0) و (x, y) می‌گذرد. شرط ترانسورسالیته را بدست آورید.

۱۴. معادله استراگراسکی را برای معادله زیر بنویسید.

$$J(Z(x, y)) = \iint_D ((Z_x)^2 - (Z_y)^2) dx dy$$

۱۵. با استفاده از فانکشینال

$$J(Y, Z) = \int_{x_1}^{x_2} F(y'(x'), z'(x)) dx$$

دستگاه معادلات اوپلر - لاگرانژ متناظر با آن را به ساده‌ترین صورت خود بنویسید و نشان دهید که منحنی بحرانی که این فانکشینال را می‌نیمم می‌کند خطی راست است، سپس به کمک فانکشینال $J(Y, Z) = \int_1^2 \sqrt{1 + Y'^2 + Z'^2} dx$ نشان دهید که منحنی بحرانی که دو نقطه $A(1, 1, 2)$ و $B(2, 2, 8)$ را بهم وصل می‌کند و این فانکشینال را می‌نیمم می‌کند، خطی مستقیم است. معادله این خط مستقیم را بیابید.

۱۶. منحنی بحرانی و مقدار بحرانی هر یک از فانکشینالهای زیر را در صورت امکان بیابید.

$$۱. J(Y) = \int_0^2 (xY' + Y'^2) dx; Y(0) = 1, Y(2) = 0$$

$$۲. J(Y) = \int_{-1}^2 Y'(1 + x^2 Y') dx; Y(-1) = 1, Y(2) = 4$$

$$۳. J(Y) = \int_0^a (Y'^2 - 2YY' - 16Y) dx, Y(0) = 0, Y(a) = 0$$

$$۴. J(Y) = \int_0^2 \frac{x^2}{Y'^2} dx; Y(1) = 1, Y(2) = 4$$

۱۷. سطوح بحرانی و مقدار بحرانی هر یک از فانکشینالهای زیر را با انتخاب مقادیر معین برای x_0 و x_1 و شرایط کرانه‌ای مناسب بیابید.

$$۱. J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} (16Y^2 - Y'^2 + x^2) dx$$

$$۲. J(Y) = \int_{x_0}^{x_1} (2xY + Y'^2) dx$$

$$۳. J(Y, Z) = \int_{x_0}^{x_1} (2YZ - 2Y^2 + Y'^2 - Z'^2) dx$$

$$۴. J(Y, Z) = \int_{x_0}^{x_1} (Y'^2 + Z'^2 + Y'Z') dx$$

$$۵. J(Z) = \iint_D (Z_x^2 + Z_y^2 - Z^2) dx dy$$